## مبدّل واسط ادغامشده با قابلیت متعادلسازی ولتاژهای لینک DC در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی

پرویز نجفی<sup>۱،\*</sup>، عباس هوشمند ویکی<sup>۲</sup>، مهدی شاهپرستی<sup>۳</sup>

ریزشبکه هیبریدی دوقطبی، ساختاری نوظهور است که در سالهای اخیر توجهات بسیاری را به خود جلب کرده است. قلب این ساختار، یک مبدّل واسط است که نقشی حیاتی در این سیستم ایفا می کند و سه قابلیت ویژه دارد: ۱. اتصال دوطرفه بین زیرسیستمهای AC و DC؛ ۲. تزریق توان سینوسی به شبکه AC با ضریب توان مطلوب؛ ۲. فراهمسازی دو باس با ولتاژ یکسان در بخش DC. این مقاله از یک اینورتر ۱۰سوئیچه بهعنوان مبدّل	دریافت مقاله: ۱۳۹۷/۱۱/۱۴ بذیش مقاله: ۱۳۹۸/۰۶/۱۳
ریزشبکه هیبریدی دوقطبی، ساختاری نوظهور است که در سالهای اخیر توجهات بسیاری را به خود جلب کرده است. قلب این ساختار، یک مبدل واسط است که نقشی حیاتی در این سیستم ایفا میکند و سه قابلیت ویژه دارد: ۱. اتصال دوطرفه بین زیرسیستمهای AC و CD؛ ۲. تزریق توان سینوسی به شبکه AC با ضریب توان مطلوب؛ ۳. فراهمسازی دو باس با ولتاژ یکسان در بخش CC. این مقاله از یک اینورتر ۱۰سوئیچه بهعنوان مبدل	بذيريث مقاله ١٣٩٨/٠۶/١٣
را به خود جلب کرده است. قلب این ساختار، یک مبدّل واسط است که نقشی حیاتی در این سیستم ایفا میکند و سه قابلیت ویژه دارد: ۱. اتصال دوطرفه بین زیرسیستمهای AC و DC؛ ۲. تزریق توان سینوسی به شبکه AC با ضریب توان مطلوب؛ ۲. فراهمسازی دو باس با ولتاژ یکسان در بخش DC. این مقاله از یک اینورتر ۱۰سوئیچه بهعنوان مبدّل	پەيرىق ھەت. ١١ ، ، ، ، ١١
این سیستم ایفا می کند و سه قابلیت ویژه دارد: ۱. اتصال دوطرفه بین زیرسیستمهای AC و DC؛ ۲. تزریق توان سینوسی به شبکه AC با ضریب توان مطلوب؛ ۳. فراهم سازی دو باس با ولتاژ یکسان در بخش DC. این مقاله از یک اینورتر ۱۰سوئیچه بهعنوان مبدّل	
و DC؛ ۲. تزریق توان سینوسی به شبکه AC با ضریب توان مطلوب؛ ۳. فراهمسازی دو باس با ولتاژ یکسان در بخش DC. این مقاله از یک اینورتر ۱۰سوئیچه بهعنوان مبدّل	واژگان کلیدی:
باس با ولتاژ یکسان در بخش DC. این مقاله از یک اینورتر ۱۰سوئیچه بهعنوان مبدّل	ریزشبکه هیبریدی دوقطبی،
	مبدّلهای قدرت AC-DC،
واسط برای ریزشبکه هیبریدی دوقطبی استفاده میکند که میتواند کارایی، قابلیت	كنترل ولتاژ لينک DC،
اطمینان و کیفیت توان را در هر دو بخش AC و DC بالا برد. مبدّل ۱۰سوئیچه قیمت،	توزيع توان.
حجم، و اندازهٔ کمتری نسبت به مبدّلهای واسط سهسطحی دارد. مدولاسیون و استراتژی	
کنترل جدیدی برای مبدّل ۱۰سوئیچه در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی ارائه شده که	
برخلاف سیستمهای پیشین، نیازی به یک مبدّل مجزا برای متعادلسازی ولتاژ قطبهای	
باس DC ندارد. کارایی مدولاسیون پیشنهادی و استراتژی کنترلی مبدّل ۱۰سوئیچه،	
ارزیابی و توسط شبیهسازیهای انجام گرفته با ساختارهای پیشین و رایج مقایسه شده است.	
توان تلفشده و هزینه نیمههادیهای مورد استفاده در مبدّلها محاسبه و با دو مبدّل واسط	
دیگر نیز مقایسه شده است تا برتری مبدّل واسط پیشنهادی را نشان دهد.	

#### مقدمه

ساختار سیستمهای قدرت قدیمی با بهکارگیری منابع انرژی پراکنده (DG) رفتهرفته در حال تجدید ساختار است. این منابع، مزایایی همچون درجه انعطاف پذیری بالا، افزایش کیفیت توان و افزایش ثبات را به شبکه اضافه میکند. یک ریزشبکه از چندین منبع انرژی پراکنده، بار و ذخیرهسازهای انرژی تشکیل شده است که میتواند به شبکه اصلی متصل باشد که در این صورت به آن، حالت متصل به شبکه گفته میشود یا میتواند به صورت مستقل عمل کند که به آن، حالت جزیرهای میگویند [۱–۳]. در

حالت متصل به شبکه، ولتاژ و فرکانس ریزشبکه توسط یک باس بینهایت با ظرفیت تولید بسیار بزرگتر از ریزشبکه، کنترل میشود [۴ و ۵]. استفاده از منابع انرژی پراکنده، توپولوژیهای متعددی در ریزشبکهها در حالت AC، DC و AC/DC ایجاد کرده است. بیشتر منابع پراکنده، توان DC تولید می کنند یا حداقل نیاز به یک لینک DC برای اتصال به شبکه دارند و از طرف دیگر، زیرساختهای فعلی شبکه با توان AC کار می کنند. با توجه به دلایل ذکرشده، استفاده از ساختار هیبریدی AC/DC با هر دو باس AC و

<sup>\*</sup> پست الكترونيك نويسنده مسئول: parviz.najafi@ee.kntu.ac.ir

۱. دانشجوی دکتری، دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی

۲. استادیار، دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی

۳. استادیار، گروه مهندسی برق، واحد تهران شرق، دانشگاه آزاد اسلامی

DC بهترین گزینه برای ریز شبکهها است؛ زیرا تمام مزیت های استفاده از هر دو باس AC و DC را دارد [۶ و ۷]. ریزشبکه هیبریدی زیرشاخه مهمی به نام ریزشبکه هیبریدی دوقطبی دارد که دارای ساختار لینک DC سهسیمه دوقطبی بوده، در آن بارها و منابع میتوانند به کل یا نصف ولتاژ لینک DC متصل شوند. ریزشبکه DC دوقطبی در [۸] معرفی شد که دارای قابلیت اطمینان و کارایی بالاست و سهم بزرگی در کاهش اندازه مبدّل واسط و هزینهها ایفا می کند.

با این حال، ویژگی دوقطبی بودن سمت DC باعث ایجاد مشکل عدم تعادل ولتاژ در هر قطب می شود. زمانی که یک اتصال DC در ریزشبکه DC دوقطبی از بین برود، این قطعی می تواند توسط دو خط دیگر و یک مبدّل کمکی جبران شود. ویژگی هیبریدی بودن، از تبدیل های غیرضرور AC به DC جلوگیری کرده، از تعداد اینور ترهای مورد نیاز برای اتصال منابع و بارها به میکروگرید میکاهد؛ بنابراین کارایی کلی سیستم افزایش می یابد [۸]. علاوه بر این، خاصیت دوقطبی بودن سمت DC برای منابع یا بارهایی که نیاز به ولتاژ بالا ندارند، بسیار مناسب است. برای مثال، محدوده ولتاژ DC ۷۰۰ ولت در تبدیل انرژی بادی معمول به نظر می رسد، ولی برای یک پنل PV بسیار بالاست [۹ و

شکل (۱) توپولوژی یک ریزشبکه هیبریدی دوقطبی متصل به شبکه را نشان میدهد. مبدّل واسط، مهمترین نقش موجود، یعنی اتصال زیرسیستمهای AC و DC را به یکدیگر برعهده دارد.



شکل ۱: مفهوم ریزشبکه هیبریدی AC/DC دوقطبی وظیفهٔ اصلی مبدّل واسط، دریافت یا تزریق توان به شبکهٔ AC در حالت متصل به شبکه و همچنین تغذیهٔ بارهای محلی در حالت جزیرهای است. چالشهای پیش رو برای مبدّلهای واسط در حالت متصل به شبکه، شامل کنترل کیفیت جریان تزریقشده به شبکه، تزریق توان اکتیو و راکتیو و تغذیهٔ بارها توسط ولتاژی با کیفیت مناسب است

.[14–11]

شکل (۲) سه توپولوژی مبدل واسط را برای ریزشبکه هیبریدی دوقطبی نشان میدهد که مزایا و معایب آنها از جهات مختلف در این مقاله بررسی شدهاند. شکل (۲-الف) از یک مبدّل شش سوئیچه بهعنوان مبدّل واسط و یک مبدل متعادل كنندة ولتاثر DC/DC براى ايجاد قابليت دوقطبی در مبدّل سه فاز دوسطحی استفاده میکند که به دلیل وجود دو خازن اضافی، یک سلف و یک سیستم كنترلى مجزاً، منجر به افزايش هزينه مىشود. اين مبدل دارای ولتاژ خروجی AC دوسطحی است که در مقایسه با گزینههای دیگر مناسب نیست، در حالی که اینورترهای چندسطحی دارای ولتاژ خروجی AC سهسطحی و بیشتر بوده، همچین کیفیت توان AC بالاتری ارائه میکنند. بهمنظور دستیابی به کیفیت توان بهتر در سمت AC، مبدّل واسط ریزشبکه هیبریدی باید از ساختار مبدل دوسطحی سه فاز به ساختار مبدّل چندسطحی تغییر یابد. شکل (۲-ب) ، یک مبدّل NPC را بهعنوان مبدّل واسط نشان میدهد که خروجی AC سه سطحی تولید می کند و در مقایسه با مبدل دوسطحی ذکرشده، کیفیت توان بهتری را در بخش AC ارائه میدهد. مانع اصلی برای استفاده از این مبدّل، تعداد سوئیچهای زیاد آن است. در این مبدّل، چهار سوئیچ به طرح قبلی افزوده شده که باعث پیچیدگی سیستم كنترل مىشود و هزينهها را بالا برده، قابليت اطمينان مبدّل را کاهش میدهد.

در این مقاله بهمنظور غلبه بر مشکلات مبدّل قبلی و در عین حال، بهرهوری از مزایای آن، از یک اینورتر با تعداد سوئیچ کمتر استفاده شده تا بهعنوان مبدّل واسط در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی عمل کند. این مبدّل، از طرفی از مزایای چندسطحی بودن ولتاژ AC بهره میبرد و از سوی دیگر، نیازی به مبدّل متعادل کنندهٔ ولتاژ در بخش DC ندارد [10].

شکل (۲-ج) ، مبدّل واسط پیشنهادی را نشان میدهد که یک مبدّل ترکیبی است با ولتاژ خروجی بین ۲ و ۳ سطح که در این مقاله به آن، مبدّل ۱۰سوئیچه گفته میشود. توپولوژی این مبدّل، ترکیبی از دو مبدّل دیگر است و به همین دلیل، از مزیتهای هر دو مبدّل بهره میبرد که می قوان به مواردی همانند کیفیت توان بهتر در بخش AC نسبت به مبدّل دوسطحی و تعداد سوئیچ کمتر نسبت به مبدّل NPC اشاره کرد.





(ب)

مبدل ۱۰ سوئیچه پیشنهادی



شکل ۲: نمونههایی از ساختارهای مبدّل واسط قابل اجرا برای ریزشبکه هیبریدی دوقطبی: الف) مبدّل دوسطحی سه فاز همراه با مبدّل متعادل کنندهٔ ولتاژ DC/DC، ب) مبدّل NPC، ج) مبدّل ۱۰ سوئیچه

مدولاسیون این مبدّل ادغامشده، بهینه شده، برای متعادل سازی ولتاژ قطبهای سمت باس DC، طرحی پیشنهاد گردیده که به روش کنترلی مرسوم مبدّلهای متصل به شبکه اضافه میشود تا مشکل نامتعادلی لینک DC را در طرح قدیمی حل کند. این راهحل، نیاز به اضافه کردن یک مبدّل متعادلساز مستقل برای متعادلسازی ولتاژ قطبهای سمت DC را برطرف میکند.

- ارائهٔ یک مبدّل ۱۰سوئیچه که بهعنوان یک مبدّل واسط عمل می کند و کیفیت توان را هم در بخش AC و هم در بخش DC بهبود میبخشد و تعداد سوئیچ و اجزای غیرفعال مدار در آن به حداقل رسیده است.
- ارائهٔ یک روش مدولاسیون جدید برای مبدل واسط ۱۰سوئیچه بهمنظور کاهش الگوریتمهای محاسباتی.
- تعبیهٔ طرح متعادلسازی ولتاژ در سیستم کنترلی مبدل واسط بهمنظور حذف مبدل متعادل کنندهٔ ولتاژ از ریزشبکههای دوقطبی.
- مقایسهٔ دقیق و کامل کیفیت توان، کارایی، توان
   تلف شده در مبدل و هزینه بین مبدل واسط
   پیشنهادی و دیگر مبدلهای واسط بیان شده.

سازماندهی این مقاله به قرار زیر است. در بخش ۲، مدولاسیون بهبودیافتهٔ مبدّل ۱۰سوئیچه در حالتهای عملیاتی مختلف ارائه و توضیح داده شده است. توضیحات مربوط به سیستم کنترلی مبدّلهای متصل به شبکه و نحوه متعادلسازی ولتاژ قطبهای لینک DC در بخش ۳ آمده است. نتایج شبیهسازی و تحلیل آن در بخش ۴ و مقایسهٔ توان تلفشده و همچنین هزینه نیمههادیهای هر مبدّل واسط در بخش ۵ ارائه شده است. در نهایت، بخش ۶ به نتیجه گیری مقاله می پردازد.

## ۲– روش مدولاسیون بهبودیافته برای مبدّل ۱۰سوئیچه

شکل (۳) یک مبدّل ۱۰سوئیچه با قابلیت تبادل دوطرفه توان در یک ریزشبکه هیبریدی دوقطبی را نشان می دهد. در این شکل، ساختار نشان داده شده می تواند به شبکه متصل باشد یا در حالت جزیره ای کار کند. از آنجا که مدیریت و نحوه توزیع توان، ایده اصلی این مقاله نیست، این مفاهیم به کارهای آتی واگذار شده است. در این بخش، مدولاسیون مبدّل توضیح داده شده که ترکیبی از روش هایی است که قبلاً بر روی این مبدّل استفاده شده ند. میدّل ۱۰سوئیچه دارای سه ساق اصلی و یک ساق کمکی است که این سه ساق اصلی و یک ساق کمکی یا سه سطحی در مدولاسیون پهنای باند (PWM) کلیدزنی شوند. وظیفهٔ ساق کمکی مبدّل اتصال به باس مثبت، منفی محاسباتی میشود و پیادهسازی کلیدزنی را مطلوبتر میسازد. نکته اصلی در این مدولاسیون، تعیین سطح کلیدزنی هر ساق مبدّل ۱۰سوئیچه است که به صورت دو یا سهسطحی کلیدزنی میشود و پس از تعیین سطح کلیدزنی هر ساق، سیگنال مرجع ساق مربوط با شکل موج های مثلثی مقایسه شده، کلیدزنی صورت می پذیرد. اولین قدم مدولاسیون، محاسبهٔ بخش و ناحیه مربوط به آن و قدم دوم، تعیین سیگنال ماکزیمم، میانی و مینیمم از بین سیگنالهای مرجع سه فاز است. نوع مدولاسیون هر ساق سیگنالهای مرجع سه فاز است. نوع مدولاسیون هر ساق در هر ناحیه از بخش تغییر می کند؛ بنابراین معادلات متفاوتی به دست می آیند. معادلهٔ تعمیم داده شدهٔ سه ناحیهٔ بخش ۱ در (۳) نشان داده شده است:

$$\begin{aligned} v_{max} &> \frac{1}{2} + \frac{1}{2} v_{mid} \& \frac{1}{2} v_{mid} < \frac{1}{2} + \frac{1}{2} v_{min} \\ Interval 2: & (\ref{tau}) \\ v_{max} &> \frac{1}{2} + \frac{1}{2} v_{mid} \& \frac{1}{2} v_{mid} > \frac{1}{2} + \frac{1}{2} v_{min} \\ Interval 3: & v_{max} < \frac{1}{2} + \frac{1}{2} v_{mid} \& \frac{1}{2} v_{mid} > \frac{1}{2} + \frac{1}{2} v_{min} \\ & \vdots \\ & \vdots \\ & z_{back} \in (1): \end{aligned}$$

 $\begin{aligned} &v_{max} {=} max \left( v_{a}{,}v_{b}{,}v_{c} \right), v_{min} {=} min \left( v_{a}{,}v_{b}{,}v_{c} \right), \\ &v_{mid} {=} mid \left( v_{a}{,}v_{b}{,}v_{c} \right) \end{aligned}$ 

در [۱۶] ثابت شده که مدولاسیون بردار فضایی نسبت به مدولاسیون سینوسی که در این روش بررسی شده، اغتشاشات هارمونیک کمتری دارد و بهرهوری از ولتاژ لینک DC در آن بهتر صورت می گیرد. با این حال با اضافه کردن یک آفست به هر سیگنال مرجع در مدولاسیون سینوسی، نتایج تقریباً مشابهی به دست می آید و بهرهوری از لینک DC را ٪۱۵ بالا می برد. در نتیجه، معادلهٔ (۳) با اضافه کردن آفست به صورت زیر در می آید:

Interval 1:  

$$v_{max} > \frac{1}{2} + \frac{1}{4}v_{mid} \& \frac{1}{4}v_{mid} < \frac{1}{2} + \frac{1}{2}v_{min}$$
  
Interval 2:  
 $v_{max} > \frac{1}{2} + \frac{1}{4}v_{mid} \& \frac{1}{4}v_{mid} > \frac{1}{2} + \frac{1}{2}v_{min}$  (f)  
Interval 3:  
 $v_{max} < \frac{1}{2} + \frac{1}{4}v_{mid} \& \frac{1}{4}v_{mid} > \frac{1}{2} + \frac{1}{2}v_{min}$ 

در [۱۵] ثابت شده که استفاده از جبران کننده، تلفات کلیدزنی را کم می کند و THD ولتاژ خروجی را کاهش می دهد و با توجه به این موارد، اگر شاخص مدولاسیون در محدودهٔ خاصی قرار گیرد، تمام ساق های مبدّل به صورت دوسطحی کلیدزنی خواهند شد. در روش پیشنهادشده در یا نقطهٔ نوترال سمت DC است. سیگنال مرجع متعادل سهفاز برای مدولاسیون سینوسی (SPWM) در شکل ۴ نمایش داده شده است.

$$v_{Aref} = m. \cos(\omega_s t)$$
  
 $v_{Bref} = m. \cos(\omega_s t - 2\pi/3)$  (1)  
 $v_{Cref} = m. \cos(\omega_s t - 4\pi/3)$   
muzžill های مرجع مینیمم، میانی و ماکزیمم به صورت زیر

$$v_{max} = max (v_{A,ref}, v_{B,ref}, v_{C,ref})$$

$$v_{mid} = mid (v_{A,ref}, v_{B,ref}, v_{C,ref})$$

$$v_{min} = min (v_{A,ref}, v_{B,ref}, v_{C,ref})$$
(Y)

همان طور که در شکل (۴) نشان داده شده است، هر سیکل ۳۶۰ درجهای به شش بخش تقسیم شده است که در روش بهبودیافته، اصول روش کلیدزنی پیشنهادی در همهٔ این بخشها یکسان است. سیگنال مرجع در هر لحظه به سه دسته تقسیم شود: سیگنالهای مینیمم، میانی، ماکزیمم دسته روی که در هر ۶۰ درجه جایگزین یکدیگر میشوند. هر بخش دارای سه ناحیه است که در آن، نوع مدولاسیون ساقهای اینورتر تغییر میکند.





شکل ۴: سیگنالهای مرجع متعادل سه فاز مدولاسیون ارائهشده در [۱۵] دارای دو سیگنال حامل مثلثی همفاز برای مدولاسیون سهسطحی و یک سیگنال حامل برای مدولاسیون دوسطحی است. در این مقاله، روش بهبودیافتهٔ بهکارگرفته شده باعث کاهش پیچیدگیهای

این مقاله که بهبودیافتهٔ روش مدولاسیون قبلی است، رابطهٔ (۴) بازنویسی شده، با توجه به نوع مدولاسیون تعیینشده در قسمت قبلی، (۵) به دست میآید. اگر مسمت قبلی، (۵) به دست میآید.  $v_{ref} < -\frac{1}{2} + \frac{1}{4}v_{mid}$  یا  $v_{ref} - \frac{1}{2} + \frac{1}{4}v_{mid}$ باشد،  $v_{ref}$  با مدولاسیون سهسطحی کلیدزنی میشود و اگر رابطه (۵) برقرار باشد،  $v_{ref}$  با مدولاسیون دوسطحی کلیدزنی میشود که در آن  $v_{ref} = \{v_a, v_b, v_c\}$ 

$$-\frac{1}{2} + \frac{1}{4}v_{mid} < v_{ref} < \frac{1}{2} + \frac{1}{4}v_{mid} \tag{(a)}$$

در روش مدولاسیون پیشنهادی که در فلوچارت شکل  $v_c \cdot v_a = v_c \cdot v_a$  در نظر گرفته میشوند. در مرحله اول  $v_{ref}$  نشان داده شده، سه سیگنال مرجع اول  $v_r$  اساس (۵)، نوع مدولاسیون هر ساق مبدل تعیین می شود. در این روش، اگر دامنهٔ یکی از سیگنالهای مرجع، بزرگتر از ۱ باشد، تمام ساقهای مبدل به صورت دوسطحی کلیدزنی میشود تا زمانی که دامنهٔ تمام سیگنال های مرجع به کمتر از ۱ برسد. در قدم بعدی، اندازه سیگنال های مرجع با یکدیگر مقایسه شده، سیگنال میانی آنها تعیین و در (۵) اعمال میشود. اگر سیگنال مرجع یکی از شرایط را برآورده کند،



شکل ۵: فلوچارت مدولاسیون بهینهشده مبدّل ۱۰سوئیچه



شکل ۶: سیگنالهای مرجع مقایسه شده با حدود بالا و پایین رابطه ۵

طبق معادلات نشان داده شده در فلوچارت شکل (۵) با سیگنال حامل سهسطحی مثبت یا منفی مقایسه می شود. در روش مدولاسیون پیشین، شناسایی ۶ بخش و ۱۸ ناحیه متعلق به آن، امری حیاتی بود که در این روش بهبودیافته، نیازی به تعیین بخشها و ناحیهها نیست. همچنین نوع مدولاسیون ساقهای اینورتر باید در هر ناحیه از بخش تعیین شود که این امر، باعث بالا رفتن عملیات محاسباتی می شود.

در شکل (۶) ، سیگنالهای مرجع سهفاز مبدّل با شرایط مرزی رابطه ۵ مقایسه شدهاند. نتیجهٔ این مقایسه، تعیین کننده نوع مدولاسیون هر ساق مبدّل خواهد بود. هرگاه سیگنال مرجع بزرگتر از حد بالای نشانداده شده در شکل (۶) باشد، این سیگنال با سیگنال حامل سه سطحی مثبت مقایسه خواهد شد و هنگامی که این سیگنال مرجع کوچک تر از حد پایین نشانداده شده باشد، با سیگنال حامل سه سطحی منفی مقایسه می شود. زمانی که سیگنال مرجع در میان حدود بالا و پایین معادله ۵ قرار گیرد، با سیگنال حامل دو سطحی کلیدزنی خواهد شد.

# ۳- استراتژی کنترل پیشنهادی برای مبدل واسط ریزشبکه هیبریدی دوقطبی

چالشهایی همانند کنترل ولتاژ لینک DC و کنترل توان AC در استراتژی کنترل مبدّل واسط پیش رو قرار دارند. کنترل توان AC، بسته به اینکه مبدّل واسط متصل به شبکه یا در حالت جزیرهای است، تغییر میکند. هنگامی که وضعیت متصل به شبکه باشد، روش کنترل توان با استفاده از تئوری توان لحظهای تعیین میشود که مبدّل را بهعنوان یک منبع جریان کنترلشده یا منبع ولتاژ فرض میکند.

۳–۱– کنترل مبدّل واسط در حالت متصل به شبکه شکل (۷) یک اینورتر متصل به شبکه متصل به فیلتر L را

نشان میدهد که در آن ولتاژهای AC اینورتر به شکل بردار زمانی نوشته شده است و در نتیجه، معادلات به صورت زیر حاصل میشوند:

 $\bar{p}(t) = \frac{2}{3}(p_a(t) + \alpha p_b(t) + \alpha^2 p_c(t))$  (۶)  $p_{i(t)_{i=(1,2,3)}}$  بوده و مقدار پارامتر  $\alpha = e^{j2\pi/3}$  که در آن، که کلید بالایی هر ساق روشن است، برابر با ۲ و هنگامی که کلید بالایی هر ساق روشن است، برابر با ۲ و در غیر اینصورت، برابر با صفر است. بنابراین ولتاژ اینورتر در سمت AC برابر است با:

$$\bar{v}(t) = \bar{p}(t)v_{dc}(t) \tag{Y}$$

برای یک اینورتر متصل به فیلتر L، معادله زیر نیز صادق است:

$$\bar{v}(t) = \bar{e}(t) + R\bar{\iota}(t) + L\frac{d\bar{\iota}(t)}{dt} \tag{(A)}$$

مدل فضای حالت اینورتر از (۷) و (۸) به دست میآید که در (۹) بازنویسی شده است:

$$\frac{d\bar{\imath}(t)}{dt} = \frac{1}{L} \left[ -R\bar{\imath}(t) - \bar{e}(t) + \bar{p}(t)v_{dc}(t) \right] \tag{9}$$

که در آن، (*i*) نشاندهندهٔ بردار فضایی جریانهای ورودی اینورتر، (*i*) نشاندهندهٔ بردار فضایی ولتاژهای اینورتر و (*e*(*t*) بردار فضایی ولتاژهای خط ورودی است. اگر از چارچوب دوار با سرعت سنکرون استفاده شود، این مدل ریاضی به صورت (۱۰) تغییر میکند. با توجه به ویژگی خاص چارچوب مرجع dp، اگر یک بردار فضایی با دامنه ثابت با سرعت یکسانی در چارچوب دوار دوران کند، اجزای d و p آن ثابت بوده، در صورتی که با سرعتی متفاوت دوران کرده یا دارای دامنه وابسته به زمان باشند، اجزای d و p نوسانی و متغیر خواهند بود.



معادلات دیفرانسیلی d و p برای جریانها، وابسته به عبارات کوپلینگ متقابل (wi<sub>q</sub>(t) و wi<sub>d</sub>(t) در چارچوب مرجع سنکرون هستند.

تئوری توان لحظه ای، پایه و اساس کنترل توان مبدّل شبکه است. با استفاده از چارچوب dq که با سرعت  $\omega$  دوران می کند و در آن محور d هم راستا با بردار ولتاژ شبکه است، کنترل برداری ولتاژ به دست میآید. وظیفه جزء d جریان مرجع، تنظیم ولتاژ لینک DC و مدیریت تبادل توان اکتیو بوده، در حالی که وظیفه جزء q جریان مرجع، کنترل تبادل توان راکتیو است. توانهای اکتیو و راکتیو مبادله شده با شبکه به صورت زیر قابل بیان هستند:

$$P = \frac{3}{2}(e_d i_d + e_q i_q)$$

$$Q = \frac{3}{2}(e_q i_d - e_d i_q)$$
(11)

اگر محور d دقیقاً در راستای ولتاژ شبکه باشد، 
$$e_q=0$$
 و (۱۱) به شکل زیر تغییر مییابد:

$$P = \frac{5}{2} e_d i_d \tag{11}$$
$$Q = -\frac{3}{2} e_d i_q \tag{11}$$

شکل (۸) استراتژی کنترلی پیشنهادی برای مبدّل واسط ریزشبکه هیبریدی دوقطبی را نشان میدهد. ابتدا با استفاده از یک PLL فاز شبکه استخراج میشود و در مرحله بعد ولتاژها و جریانها به چارچوب مرجع dq ارجاع داده میشوند. استراتژی کنترلی پیشنهادی دو حلقه دارد، حلقه میشوند. استراتژی کنترلی پیشنهادی دو حلقه دارد، حلقه داخلی که حاوی حلقه کنترل جریان شبکه است و حلقه خارجی که حلقه کنترل ولتاژ لینک DC میباشد. حلقه داخلی سیستم کنترلی ردیابی جریان مرجع با سرعت بسیار بالاست (برای ۵۰ هرتز حدود ۳-۴ میلی ثانیه) و در عین

حال، حلقه خارجی، مسئول تنظیم و پایداری میباشد. حلقه کنترل جریان از (۱۰) پیروی کرده، طراحی آن مبنی بر بهره مبدّل الکترونیک قدرت و بهره مسیر فیدبک است که هر دوی آنها در تابع انتقال کنترلکننده IP در نظر گرفته شدهاند. مرجعهای جریان \*bi و \*pi در چارچوب مرجع سنکرون بهترتیب توسط کنترلکنندهٔ ولتاژ لینک DC و میزان نیاز توان راکتیو از شبکه تعیین میشوند. با این حال، همچنان یک چالش حلنشده در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی باقی میماند و آن، متعادل کردن ولتاژ لینک DC در هنگامی است که بارهای نامساوی به قطبهای لینک DC متصل بوده، توان نابرابری از این قطبها کشیده میشود. این امر باعث بروز عدم تعادل در ولتاژ خازنها شده که عملکرد حلقه کنترل ولتاژ لینک DC را با مشکل مواجه می کند و همچنین باعث ناپایداری در

چالش در استراتژی کنترلی پیشنهادی طراحی شده است و در بخش بعدی مورد بحث قرار میگیرد.



شکل ۸: دیاگرام حلقه بسته کنترل برداری مبدّل واسط به همراه طرح کنترلی تعبیه شده در آن با وظیفه یکسان سازی ولتاژ قطبهای لینک DC

### ۳-۱- روش پیشنهادی بـرای متعادلسـازی ولتـاژ قطبهای لینک DC

اگر اینورتر ایدئال در نظر گرفته شود، مقدار مساوی انرژی از هر قطب لینک DC استخراج و ولتاژ لینک DC یکسان نگه داشته میشود؛ بنابراین نیازی به کنترل خاص نیست. یکی از مزیتهای ریزشبکه هیبریدی دوقطبی، توانایی آن در استفاده از هر قطب لینک DC به صورت جداگانه است. بنابراین بارها و منابع با توانهای نابرابر به هر خازن لینک DC متصل خواهند بود. متعاقباً علاوه بر طرح کنترلی قبلی، باید متعادل کردن ولتاژ لینک DC نیز صورت بگیرد. در شکل (۸) استراتژی کنترلی برای متعادل سازی ولتاژهای لینک DC ارائه شده که از تفاضل نصف ولتاژ کل لینک DC و ولتاژ یک قطب استفاده می کند.

در طرح کلی، یک کنترل کنندهٔ PI مورد نیاز است تا ولتاژ را در محدوده مقدار اسمی کلی لینک DC نگه دارد و یک کنترل کنندهٔ PI دیگر نیاز است تا ولتاژهای هر قطب لینک DC را در مقدارهای اسمی ثابت نگه دارد.

در این طرح کنترلی، مقدار DC متناسب با میزان نامتعادلی به مرجع ولتاژ سینوسی اضافه میشود که منجر به ایجاد سیگنالهای مرجع شیفت داده شده در شرایط نامتعادل

می شود. زمانی که در لینک DC عدم تعادل بار وجود دارد، مدار متعادل کنندهٔ ولتاژ از مرجع ولتاژ این مقدار CC را کم کرده یا به آن اضافه می کند که منجر به تغییر چرخهٔ کاری هر ساق مبدّل می شود. در شرایط پایدار، خروجی مدار اضافی به قطب بالایی لینک DC متصل شود، ولتاژ قطب DC بالا کاهش و به همین ترتیب، ولتاژ قطب DC پایین افزایش می یابد. مقایسهٔ ولتاژ قطب بالا و نصف ولتاژ کلی لینک DC تعیین کنندهٔ شیفت رو به بالا یا به پایین لینک DC تعیین کنندهٔ شیفت رو به بالا یا به پایین سیگنالهای مرجع سهفاز مدولاسیون سینوسی است. سیگنال مرجع همچنان شکل سینوسی دارد، ولی دارای شیفت DC متناسبی است تا نامتعادلی های بارهای لینک DC را جبران کند.

#### ۴- نتایج شبیهسازی و بحث

در این بخش، کارایی مبدل NPC، مبدل سه فاز دوسطحی، و مبدل ۱۰سوئیچه در یک ریزشبکه هیبریدی در شرایط یکسان با یکدیگر مقایسه شدهاند. اثربخشی مدولاسیون و طرح کنترلی ارائهشده در یک ریزشبکه هیبریدی دوقطبی، طبق اطلاعات نشاندادهشده در شکل (۹) در نرمافزار MATLAB/Simulink شبیه سازی شد. در این شبیهسازی، بارهای AC و DC متعددی به ریزشبکه در شرایط متصل به شبکه وصل شدهاند و علاوه بر آن، منابع تجدیدپذیر AC و DC متعدی نیز برای تغدیه بارهای محلی در سیستم شبیه سازی شده در نظر گرفته شده اند. مدل شبیهسازی شده تحت دیاگرام کنترلی پیشنهادشده در بخش ۳ کار می کند. مبدّل ۱۰ سوئیچه توسط روش PWM بهینه شده که در بخش ۲ بررسی شد، کلیدزنی شده است. شبکه AC در اینجا بهعنوان یک باس بینهایت در نظر گرفته شده که ولتاژ و فرکانس AC را حفظ میکند. مبدّل واسط در مد کنترل ولتاژ باس DC کار می کند و این بدین معنى است كه وظيفه كنترل ولتاژ DC ريزشبكه دوقطبي را برعهده داشته، همچنین همزمان توانایی تزریق یا جذب توان AC را از شبکه اصلی دارد. سمت DC دوقطبی ریزشبکه دارای دو قطب ۴۰۰ ولتی (در مجموع ۸۰۰ ولت) است تا توانایی تزریق توان AC به شبکه را در مواردی همچون تبدیل انرژی بادی داشته باشد. به دلیل حضور بارهای DC متعدد و منابع انرژی توزیع پراکنده، هر قطب ممكن است با توليد و تقاضاي متفاوتي مواجه شود.

توان اسمی مبدّل واسط برابر با ۱۰۰ کیلووات و فرکانس کلیدزنی ۵ کیلوهرتز در نظر گرفته شده است.



شکل ۹: مدل شبیهسازی شدهٔ ریز شبکه هیبریدی دوقطبی

جدول ۱: پارامترهای کنترلی مدل شبیهسازیشده		
K <sub>p</sub> =0.9; K <sub>i</sub> =1.5	كنترلكنندة جريان	
K <sub>p</sub> =0.02; K <sub>i</sub> =1	كنترل كنندة ولتاژ	
K <sub>p</sub> =60; K <sub>i</sub> =1400	كنترل كنندة PLL	
K <sub>p</sub> =0.04; K <sub>i</sub> =0.2	کنترلکنندهٔ متعادلساز لینک DC	
5 kHz	فركانس سوئيچينگ	

جدول ۱: پارامترهای تجهیزات مدل شبیهسازیشده		
600 V 50 Hz	ولتاژ شبکه فرکانس شبکه	
600/380 V 500kVA-Yg/Delta	ترانسفورماتور شبکه AC	
L=400 μH R=0.01 Ω	فيلتر AC	
Load1=600V/1MW/50Hz Load2=600V/0.5MVar/50Hz	بارهای AC	
800 V	ولتاژ باس DC	
100kW	توليد DC	
50kW برای هر قطب ( ±50% برای بار نامتعادل)	بارهای DC	

اطلاعات مربوط به ضرایب کنترل کنندهٔ PI برای حلقههای کنترل داخلی و خارجی و همچنین کنترل کنندهٔ PI متعادل کنندهٔ ولتاژ لینک DC در سه حالت شبیهسازی شده در جدول ۱ ذکر شدهاند. مشخصات پارامترهای کلی ریزشبکه هیبریدی دوقطبی نیز در جدول ۲ ارائه شده است. شبیهسازیها تحت دو سناریو انجام شدهاند: ۱. شبیهسازی

با بارهای DC متعادل؛ ۲. شبیه سازی تحت بارهای DC نامتعادل. نتایج شبیه سازی برای هر سناریو در این قسمت ارائه و بررسی شدهاند.

#### ۱-۴ شبیهسازی با بارهای DC متعادل

نتایج شبیهسازی در سناریوی حالت متعادل برای ریزشبکه هیبریدی دوقطبی در شکلهای (۱۰) تا (۱۷) ارائه شدهاند. مبدّل ۱۰ سوئیچه، NPC، و مبدّل سه فاز دوسطحی بهعنوان مبدّل واسط و در شرایط شبیهسازی یکسان تست شدهاند. همان طور که در شکل (۱۰) نشان داده شده است، مقادیر حالت پایدار ولتاژ کل لینک DC و ولتاژ هر قطب مقادیر حالت پایدار ولتاژ کل لینک DC و ولتاژ هر قطب شدهاند. ولتاژ دو قطب در تمام مدت متعادل بوده، نوسانات شدهاند. ولتاژ دو قطب در تمام مدت متعادل بوده، نوسانات دیگر، در شکل (۱۳) و شکل (۱۶) نشان داده شده که در این حالتها نیز ولتاژ قطبهای لینک DC متعادل و در محدوده ٪۱ است.

جریان تزریقی سه فاز و توان تزریقشده از شبکه در شکل (۱۱)، شکل (۱۴) و شکل (۱۶) نشان داده شدهاند که بیانگر فرم سینوسی مناسب جریانهای تزریقشده است. توان اکتیو ۱۰۰ کیلوواتی به بخش DC تزریق شده و کیفیت توان تزريقشده توسط تحليل اغتشاشات هارمونيكي براي جریان تزریق شده AC و ولتاژ خروجی مبدل واسط بررسی شده است. طیف اعوجاج هارمونیکی کل سه مبدّل واسط شبیه سازی شده در حالت پایدار در شکل (۱۲)، شکل (۱۵) و شکل (۱۷) نشان داده شده است. مقدار اعوجاج هارمونیکی کل جریانهای AC فاکتوری است که می تواند در تمایز کیفیت عملکرد این مبدّلها کمک کند. اعوجاج هارمونیکی کل جریان برای مبدل سه فاز دوسطحی برابر با ./۴/۶۱ از اندازهٔ مؤلفه اصلی آن است. این فاکتور در مبدّل NPC كاهش يافته، ۵۲٪/۳ از اندازه مؤلفه اصلى است. در نهایت، با استفاده از مبدّل ۱۰ سوئیچه به عنوان مبدّل واسط، مقدار اعوجاج هارمونیکی کل جریان خروجی برابر با ٪۳/۷۲ بهدست آمده كه تقريباً برابر با مقدار اعوجاج جريان خروجي در حالت استفاده از مبدّل NPC است. این اختلاف ناچیز، نشاندهندهٔ کاهش اعوجاج هارمونیکی کل جریان تزریقی با استفاده از مبدّل چندسطحی بهعنوان مبدّل واسط در مقایسه با مبدّلهای رایج سه فاز دوسطحی است.

جدول ۲: پارامترهای تجهیزات مدل شبیهسازیش



شکل ۱۳: نتایج شبیهسازی با بارهای متعادل مبدّل NPC: الف) ولتاژ کل لینک DC، ب) ولتاژ قطبهای لینک DC



شکل ۱۴: نتایج شبیهسازی با بارهای متعادل مبدّل NPC: الف) توان اکتیو و راکتیو تزریقشده، ب) یک فاز جریان تزریقی به مبدّل واسط



شکل ۱۵: نتایج شبیه سازی با بارهای متعادل مبدّل NPC: الف) تحلیل اعوجاج هارمونیکی کل ولتاژ خط مبدّل واسط، ب) طیف اعوجاج هارمونیکی کل جریان های AC مبدّل واسط



شکل ۱۰: نتایج شبیهسازی با بارهای متعادل در مبدّل ۱۰سوئیچه: الف) ولتاژ کل لینک DC، ب) ولتاژ قطبهای







شکل ۱۲: نتایج شبیهسازی با بارهای متعادل در مبدّل ۱۰سوئیچه: الف) طیف اعوجاج هارمونیکی کل ولتاژ خط مبدّل واسط، ب) طیف اعوجاج هارمونیکی کل جریانهای AC مبدّل واسط





شکل ۱۷: نتایج شبیهسازی با بارهای متعادل مبدّل سه فاز دوسطحی: الف) طیف اعوجاج هارمونیکی کل ولتاژ خط مبدّل واسط، ب) طیف اعوجاج هارمونیکی کل جریانهای AC مبدّل واسط

اعوجاج هارمونیکی کل ولتاژ خروجی مبدّلهای واسط در شکل (۱۲-الف) ، شکل (۱۵-الف) ، و شکل (۱۷-الف) مقایسه شدهاند که نشان میدهد کیفیت ولتاژ مبدّل با بالا رفتن تعداد سطحهای ولتاژ خروجی بهبود مییابد، در نتیجه مبدّل NPC دارای بهترین و مبدّل دوسطحی سه فاز دارای بدترین کیفیت ولتاژ خروجی است و کیفیت ولتاژ خروجی مبدّل ۱۰سوئیچه در بین این دو مورد قرار دارد. نتایج حالت پایدار نشان میدهد که از نظر کیفیت توان،

مبدّل NPC کمی بهتر از مبدّل ۱۰سوئیچه عمل می کند؛ ولی مبدّل سه فاز دوسطحی بهخوبی مبدّلهای واسط ذکرشده نیست. هر سه مبدّل واسط ذکرشده قادر هستند به مقادیر مرجع تعریفشده در استراتژی کنترلی بخش ۳ برسند و نتایج ولتاژ لینک DC نشان میدهد که در حالت NPC و مبدّل ۱۰سوئیچه، مدار متعادلکنندهٔ ولتاژ پیشنهادی هیچگونه شیفت DC غیرضرور به ولتاژ مرجع در حالت بار متعادل اضافه نمیکند.

۲-۴- شبیهسازی تحت بارهای DC نامتعادل

در این سناریو میزان توان کشیده از قطبهای لینک DC نابرابر بوده، با افزایش تدریجی بار متصل به یک قطب، نامتعادلی در لینک DC ایجاد می شود تا عملکرد طرح پیشنهادی کنترلی مورد آزمایش قرار گیرد. نتایج شبیهسازیهای صورت گرفته در این سناریو در شکل (۱۸) تا شکل (۲۳) نشان داده شده است. در این سناریو، تنها دو مبدل واسط NPC و ۱۰ سوئیچه بررسی شده و توپولوژی ترکیبی که از دو مبدّل مجزا مانند مبدّل سه فاز دوسطحی به همراه مبدّل متعادل كنندهٔ ولتاژ DC/DC تشكيل شده، در نظر گرفته نشده است. دلیل اصلی این امر، تفاوت محسوس در کارایی و کیفیت توان توپولوژیهای دوسطحی و چندسطحی است که در بخش قبلی به تفصیل بیان شد. هدف اصلى در حالت لينك DC نامتعادل، حفظ ولتاژ قطبهای لینک DC در محدوده متعادل و تزریق جریان AC استاندارد در حین انتقال توان از شبکه به بخش AC است. در ثانیهٔ ۲/۲، یک بار DC ۵ کیلوواتی از مقدار اولیهٔ ۵۰ کیلوواتی که به قطب پایینی متصل است، قطع می شود. بهمنظور افزایش تنش بر روی قطبهای لینک DC و سنجش پایداری و کارایی طرح کنترلی پیشنهادی، یک بار ۵ کیلوواتی DC دیگر از قطب پایینی در ثانیهٔ ۲/۵ جدا می شود که باعث تفاوت ٪۲۰ بین بارهای قطب بالایی و پایینی می گردد. در ثانیهٔ ۳/۱، یک بار ۱۵ DC کیلوواتی به قطب پایینی وصل می شود که باعث تغییر ناگهانی ٪۳۷/۵ در بارهای DC متصل به قطب پایینی می گردد. در آخر یک منبع توزيع پراکنده ۱۰۰ کيلوواتي مانند يک ماژول PV در ثانیهٔ ۴/۱ به لینک DC وصل شده، در عین حال تمام بارهای DC قطع می شوند. این سناریو با قطع و وصل منابع و بارها، عملكرد متعادل كنندة ولتاژ و اثر عدم تعادل بار DC را بررسی می کند. همچنین وصل کردن یک منبع ۱۰۰ کیلوواتی و قطع بارهای DC، حالت عملیاتی مبدّل را تغییر

داده، باعث تغییر عملکرد مبدّل واسط از حالت یکسوکننده به اینورتر میشود.

همان طور که در شکل (۱۸) و شکل (۲۱) نشان داده شده، ابتدا عدم تعادل بار DC باعث می شود ولتاژ یک قطب لینک DC کاهش و دیگری افزایش یابد. سپس طرح کنترلی متعادل کننده ولتاژ وارد عمل شده، ولتاژ قطبها یکسان سازی می شود. طرح کنترلی متعادل کنندهٔ ولتاژ قادر است ولتاژ قطبها را به مقدار مرجع ۴۰۰ ولت برساند. اگر مدار متعادل کننده وجود نداشته باشد، در نهایت، ولتاژ یک قطب لینک DC به ۸۰۰ ولت و دیگری به صفر می رسد. افزودن یک شیفت DC مناسب به سیگنال های مرجع، نامتعادلی لینک DC را خنثی می کند.

نتایج فاکتورهایی همانند توان اکتیو و جریان AC پایدار تزریقشده مورد بررسی قرار گرفته است که نشان میدهد این موارد به خوبی سناریوی قبل هستند که در شکل (۱۹) و شکل (۲۲) نشان داده شده است.



شکل ۱۸: نتایج شبیهسازی با بارهای نامتعادل در مبدّل ۱۰سوئیچه: الف) ولتاژ لینک DC کل، ب) ولتاژ قطبهای لینک DC



شکل ۱۹: نتایج شبیهسازی با بارهای نامتعادل مبدّل ۱۰سوئیچه: الف) توان اکتیو و راکتیو تزریق شده، ب) یک فاز جریان تزریقی به مبدّل واسط



شکل ۲۰: نتایج شبیهسازی با بارهای نامتعادل مبدّل ۱۰سوئیچه: الف) طیف اعوجاج هارمونیکی کل ولتاژ خط مبدّل واسط، ب) طیف اعوجاج هارمونیکی کل جریانهای AC مبدّل واسط



شکل ۲۱: نتایج شبیهسازی با بارهای نامتعادل مبدّل NPC: الف) ولتاژ کل لینک DC، ب) ولتاژ قطبهای لینک DC



شکل ۲۲: نتایج شبیه سازی با بارهای نامتعادل مبدّل NPC: الف) توان اکتیو و راکتیو تزریق شده، ب) یک فاز جریان تزریقی به مبدّل واسط



شکل ۲۳: نتایج شبیهسازی با بارهای نامتعادل مبدّل NPC: الف) طیف اعوجاج هارمونیکی کل ولتاژ خط مبدّل واسط، ب) تحلیل اعوجاج هارمونیکی کل جریانهای AC مبدّل واسط تغییرات شدید در بارهای DC و همچنین تغییر حالت

عملیاتی مبدّل، به دلیل عملکرد درست طرح کنترلی و مدولاسیون بهینهشده بر کارکرد مبدّلهای واسط اثر نمی گذارد که این نکته در شکل (۱۸) تا شکل (۲۳) به تصویر کشیده شده است. در شکل (۲۰) و (۲۳)، اعوجاج هارمونیکی کل ولتاژ خروجی و جریان AC مبدّلهای واسط نشان داده شده است. اعوجاج هارمونیکی کل ولتاژ خروجی مبدّلها در دو مبدّل واسط بررسیشده ٪۲/۰ با یکدیگر تفاوت دارند و اعوجاج هارمونیکی کل جریان AC در سناریوی بار DC نامتعادل حدود ٪۰/۱ افزایش مییابد. در ادامه، کلیه نتایج شبیهسازیهای صورت گرفته در حالت بار متعادل و حالت نامتعادلی بار CC به طور خلاصه در جدول ۳ گردآوری شده است.

حالت بار DC متعادل			
THD جريان	THD ولتاژ	نوع مبدّل واسط	
(%)	(/.)		
4/81	۹۵/۳۰	مبدّل سه فاز دوسطحی	
٣/٧٢	۷۵/۲۰	مبدّل ۱۰سوئیچه	
37/22	47/11	مبدّل NPC	
حالت بار DC نامتعادل			
THD جريان	THD ولتاژ		
(%)	(/.)	نوع مبدل وأسط	
٣/٧٩	۷۵/۴۰	مبدّل ۱۰ سوئیچه	
۳/۶۴	47/11	مبدّل NPC	

جدول ۳: نتایج حاصل از شبیهسازی مبدّلهای واسط و مقایسه کیفیت یارامترهای خروجی آن ها

با توجه به نتایج، مبدّل ۱۰سوئیچه و NPC قادر هستند تقریباً به طور برابر، عدم تعادل بار DC را جبران کنند، در حالی که مبدّل ۱۰سوئیچه این عملیات را با تعداد سوئیچ کمتر انجام میدهد. همچنین محدودیت این مبدّلهای واسط در برطرفسازی عدم تعادل در لینکDC به شاخص مدولاسیون و طرح کنترلی وابسته است و ساختار مبدّل، تأثیری در این موضوع ندارد. با توجه به این نکته، امکان متعادل سازی قطبها تا زمانی ادامه خواهد داشت که مدولاسیون و سیگنالهای مرجع وارد ناحیه مدولاسیون و سیگنالهای مرجع وارد ناحیه

## ۵- مقایسهٔ مبدّلهای واسط از دیدگاه تلفات و هزینه

نتایج شبیهسازی مبدّل ۱۰سوئیچه با مدولاسیون بهبودیافته و دیگر مبدّلهای واسط با طرح کنترلی پیشنهادی در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی در بخشهای قبلی، تحلیل و بررسی شد. بهمنظور بررسی این مبدّلهای واسط از جوانب دیگر و اثبات سودمندی مبدّل ۱۰سوئیچه ، توان تلفاتی در مبدّلهای واسط و هزینهٔ این مبدّلها در یک ریزشبکه هیبریدی دوقطبی با یکدیگر مقایسه شده است. از آنجا که مبدّل رایج سه فاز دوسطحی، کیفیت توان AD قابل مقایسهای با مبدّلهای NPC و ۱۰سوئیچه ندارد و از سوی دیگر به یک مبدّل اضافه برای متعادل سازی قطب های لینک DC نیاز دارد، واضح است که هزینه و توان تلفاتی در این ساختار، بسیار بیشتر از ساختار تک مبدّل بوده، در نتیجه در مقایسه نیامده است.

#### ۵-۱- مقایسهٔ توان تلفاتی مبدّلهای واسط

محاسبهٔ تلفات تجهیزات (دیود و کلید) در مبدّلهای واسط، به انرژی تلفشده در هر پالس در حین چرخههای کلیدزنی وابسته است. توان تلفاتی دیود و کلید به دو دستهٔ اصلی تقسیم شدهاند: تلفات هدایتی و تلفات کلیدزنی. روشهای متعددی برای تخمینزنی توان تلفاتی ذکرشده وجود دارد که در [۱۷ و ۱۸] ارائه شدهاند. تلفات هدایتی و کلیدزنی که در [۱۷ و ۱۸] ارائه شدهاند. تلفات هدایتی و کلیدزنی بر اساس منحنیهای برگه فنّی که توسط سازنده منتشر شدهاند، اندازه گیری شده است. تلفات انرژی هدایتی در شدهاند، اندازه گیری شده است. تلفات انرژی هدایتی در شدهاند، اندازه گیری شده است. تلفات انرژی هدایتی در شدهاند، اندازه گیری شده است. تلفات انرژی هدایتی در مدهاند، اندازه گیری شده است. تلفات انرژی هدایتی در مدهاند، اندازه گیری شده است. تلفات انرژی هدایتی در مدهاند، اندازه گیری شده است. تلفات انرژی هدایتی در مدهاند، اندازه گیری شده است. تلفات انرژی هدایتی در مدهاند، اندازه گیری شده است. تلفات انرژی هدایتی در مدهاند، اندازه گیری شده است. تلفات انرژی هدایتی در تران کلکتور، ایتر، عام کلیدزنی و می نشاندهندهٔ زمان روشن مداد در ان دمان کلیدزنی و می نشاندهندهٔ زمان روشن

بودن تجهیز در چرخهٔ کلیدزنی n ام است. مقدار  $V_{ce}$  برای ولتاژ لینک DC معین به جریان کلکتور و دمای محل اتصال بستگی دارد که در (۱۴) نشان داده شده است.

$$V_{ce}(t) = f_{cont}(i_c(t), T_j(t)) \tag{14}$$

تلفات انرژی کلیدزنی شامل انرژی تلفشده هنگام روشن کردن، خاموش کردن و انرژی تلفشده در فرایند بازیابی معکوس است. اندازه گیری بر اساس این فرض صورت پذیرفته که جریان ردشده از بار در طول یک چرخهٔ پذیرفته که جریان ردشده از بار در طول یک چرخهٔ کلیدزنی ثابت است. بنابراین تلفات کلیدزنی، تابعی از دمای کلیدزنی ثابت است. بنابراین تلفات کلیدزنی، تابعی از دمای  $F_{sw-on}(n) = f_{sw-on}(i_c(n), T_j(n))$  $E_{sw-off}(n) = f_{sw-off}(i_c(n), T_j(n))$ 

تلفات کلیدزنی کل برای هر چرخه کلیدزنی توسط معادله (۱۶) به دست میآید.

 $E_{sw}(n) = E_{sw-on}(n) + E_{SW-off}(n)$ (19) ولتاژ، جریان و دیگر پارامترها، در محاسبهٔ توان تلفاتی هر تجهیز مورد نیاز هستند از نتایج شبیهسازی به دست می آیند. در این مقاله، از ماژولهای IGBT F3L400R07ME4\_B23 , F3L400R07ME4\_B23 برای کلیدهای مبدّل واسط استفاده شده است که دارای یک دیود هرزگرد داخلی نیز هستند. مبدّل ۱۰سوئیچه از شش ماژول FF450R12ME4P\_B11 IGBT استفاده می کند که نرخ ولتاژ و جریان بالاتری نسبت به چهار ماژول IGBT دیگر مورد استفاده که از جنس F3L400R07ME4\_B23 هستند، دارد. مبدّل NPC از ۲۲ ماژول F3L400R07ME4\_B23IGBT و شش دیود سریع A397M-ND استفاده می کند. کلیدهایی که برای مبدل NPC استفاده شدهاند سطح ولتاژ پایین تری دارند؛ زیرا تنش ولتاژ در کلیدهای مبدّل NPC برابر با نصف ولتاژ لینک DC است. مبدّل ۱۰سوئیچه دارای دو نوع IGBT است؛ زيرا تنش ولتار در ساق كمكي نصف ولتار لينك DC و تنش ولتاژ در شش سوئیچ دیگر همانند تنش ولتاژ در مبدّل سه فاز دوسطحی است که برابر با کل ولتاژ لینک DC است. بر اساس نمودارهای بر گه فنّی در دماهای اتصال متفاوت، چندین جدول مراجعه (Lookup Table) دو و سهمتغیره تنظیم شده است تا پارامترهای مورد نیاز برای محاسبه انرژی تلفشده را در دماهای اتصال و جریان کلکتور متفاوت درون یابی یا در صورت نیاز برون یابی کنند. بلوک دیاگرام نشان داده شده در شکل (۲۴) بر اساس

پالسهای تجهیز، جریان هدایتی تجهیز و شبکه گرمایی مبدّل طراحی شده تا تلفات مبدّل به صورت حلقه بسته با توجه به ورودیهای بلوک دیاگرام محاسبه شود.

در این دیاگرام، پارامترهای ورودی مورد نیاز برای تعیین انرژی روشن کردن (Eon) در جدول مراجعه برابر با مقادیر پیش-کلیدزنی ولتاژ در تجهیز، مقادیر پس-کلیدزنی جریان واردشده به تجهیز و دمای اتصال است. انرژی خاموش کردن (Eoff) و انرژی بازیابی معکوس (Err) توابعی از مقدار پس-کلیدزنی ولتاژ تجهیز، مقدار پیش-کلیدزنی جریان واردشده به تجهیز و دمای اتصال هستند.

یک عامل مهم دیگر در محاسبهٔ توان تلفشده، تعیین ولتاژ اشباع یک تجهیز است. جدول مراجعه برای محاسبه *Vce* نیاز به مقدار جریان واردشده به تجهیز (*I*c) و دمای اتصال آن بهعنوان پارامتر ورودی دارند. مقدار جریان دیود (I) و دمای اتصال آن، ولتاژ روشن شدن (*V*) در دیود را از طریق جدول مراجعه تعیین میکند. میانگین توان تلفشده برای هر چرخهٔ کلیدزنی با استفاده از پارامترهای خروجی این پنج جدول محاسبه شده است. هنگامی که تلفات کل یک تجهیز تعیین میشود، این مقدار تعیینشده بهعنوان ورودی برای شبکه گرمایی مبدل مورد استفاده قرار می گیرد. شبکه گرمایی، دمای اتصال را تعیین میکند به طوری که دمای دمای تخمین زده شده در پایان هر مرحله، برابر با دمای



شکل ۲۴: جزئیات نتایج شبیهسازی توان تلفشده برای مبدّل NPC و مبدّل ۱۰سوئیچه که بهعنوان مبدّل واسط در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی عمل میکنند

در این قسمت، مبدّلهای واسط در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی برای محاسبه توان تلفشده شبیهسازی شدهاند. روش اندازه گیری توان تلفشده هر مبدّل و شرایط شبیهسازی، همانند قبل است. شکل (۲۵) نتایج توان تلفشده در مبدّلهای واسط در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی بررسیشده را نشان میدهد. هر مبدّل در حالت یکسوسازی و اینورتری بررسی شده

است؛ زیرا هر مبدّل واسط باید قابلیت عملکرد دوطرفه را داشته باشد. نتایج نشان دادند که برای یک سیستم ۱۰۰ کیلوواتی با فرکانس کلیدزنی ۵ کیلوهرتز، مبدّل ۱۰سوئیچه ی هیبریدی در هر دو حالت یکسوکننده و اینورتر، توان تلفشده کل کمتری دارد.



شکل ۲۵: جزئیات نتایج شبیهسازی توان تلفشده در مبدّل NPC و مبدّل ۱۰سوئیچه که بهعنوان مبدّل واسط در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی عمل میکند





شکل ۲۶: نتایج توان تلفشده مبدّل NPC و مبدّل ۱۰سوئیچه در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی: الف) توان تلفشده در حالت اینورتری مبدّل واسط با فرکانسهای کلیدزنی متفاوت، ب) توان تلفشده در حالت یکسوکنندگی مبدّل واسط با فرکانس های کلیدزنی متفاوت

(ت)

همان طور که در نمودار نشان داده شده، تلفات هدایتی کمتر مبدّل ۱۰سوئیچه، عامل کلیدی و تأثیرگذار در مقایسه توان تلفشده است. توان تلفشده برای فرکانس های کلیدزنی مختلف نیز محاسبه شده که در شکل (۲۶) نشان داده شده است. این نتایج نشان میدهند که کارایی هر دو مبدّل، بالاتر از ٪۹۲ است که به طور چشمگیری مناسب است.

سه فرکانس کلیدزنی نمونه انتخاب شدند تا کارایی مبدّل انتخاب شده به عنوان مبدّل واسط را در شرایط متفاوت نشان دهند. هر شبیه سازی در دو حالت عملیاتی یکسو کنندگی و اینورتری اجرا شده است تا قابلیت جذب یا تزریق توان مبدّل های واسط را نشان دهد. در شکل ۲۶-الف) مشاهده می شود که در حالت اینورتری توان تلف شده مبدّل می شود که در حالت اینورتری توان تلف شده مبدّل ۱۰ سوئیچه کمتر از مبدّل NPC است و این توان تلف شده جالب توجه این است که این مبدّلها به افزایش فرکانس کلیدزنی به طور مشابهی واکنش نشان می دهند. مبدّل NPC کلید و دیودهای بیشتری در مقایسه با مبدّل می شوند.

در شکل ۲۶–ب)، نتایج توان تلفشده برای حالت یکسوکنندگی در مبدّل نشان داده شده است. مبدّل ۱۰سوئیچه توان تلفشده کمتری نسبت به NPC دارد و این توان با افزایش فرکانس تقریباً ثابت باقی میماند. به طور کلی می توان گفت تفاوت توان تلفشده این دو مبدّل در حالت یکسوکنندگی مبدّل واسط، بیشتر است.

۵-۲- تحلیل هزینه مبدّلهای واسط مورد بررسی طبق جدول ۶ مبدّل NPC از ۱۲ ماژول IGBT و ۶ ماژول دیود سریع استفاده کرده است، در حالی که مبدّل ۱۰ سوئیچه به دو نوع ماژول IGBT نیاز دارد. یک محاسبۀ ساده برای هزینه مبدّل NPC و مبدّل ۱۰ سوئیچه در بخش دوم این جدول نشان داده شده است. جالب توجه است که هزینه کل مبدّل NPC، ۲۱٪ بیشتر از مبدّل ۱۰ سوئیچه منینه ماین حمول نشان داده شده است. جالب توجه است که هزینه کل مبدّل NPC، ۲۱٪ بیشتر از مبدّل را میتوان به جنبههای دیگر محاسباتی هزینه، مانند منابع تغذیه کلیدها و گیت درایورها تعمیم داد که دوبرابر گرانتر از ماژولهای IGBT های مورد استفاده در این دامنۀ توان هستند. کاهش تعداد

گیت درایورهای IGBT و قطعات دیجیتال شده، بلکه پیچیدگی کنترل، سایز بُرد مبدّل و حجم ساختار را نیز یایین می آورد. در نتیجه، مبدّل ۱۰ سوئیچه با هزینه و سایز

کمتر، کارایی مشابهی را در مقایسه با مبدّل NPC ارائه مىدھد.

DC/DC جداگانه برای ایجاد قابلیت دوقطبی در سمت

DC دارد. علاوه بر این، مبدّل جداگانه DC/DC به کاررفته

در ساختار دوسطحی سه فاز، سطح توان اسمی مشابهی با

مبدّل سه فاز دارد و با سیستم کنترلی مجزّا کار می کند که

در نتيجه، موجب افزايش قيمت، سايز و كاهش راندمان

می شود. توان تلف شده و هزینه مبدل واسط پیشنهادی و

NPC بررسی و مقایسه شدند و نشان داده شد که مبدل

۱۰ سوئیچه در مقایسه با مبدّل NPC به دلیل تعداد کلیدها

و دیودهای کمتر، توان تلفشده و هزینه کمتری در فرکانس

کلیدزنی شبیهسازی شده، دارد.

حداکثر جریان کلکتور (A)	حداکثر ولتاژ شکست کلکتور امیتر (V)	سازنده	شماره مدل	قيمت هر قطعه (\$)	نام قطعه
40.	17	Infineon	FF450R12ME4P	١۶٨/٠۴	IGBT
۴۰۰	۶۰۰	Infineon	F3L400R07ME4	120/97	IGBT
4	۶۰۰	Powerex	A397M-ND	<b>۲۲/۶۹</b>	Fast Diode
کل هزینه نیمههادی (\$)					
	1887/17	مبدل ۱۰سوئیچه			
	۲۳۰۷/۷۸	مبدل NPC			

۱۰سوئیچه در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی	دیودهای به کاررفته در مبدّلهای NPC و	جدول ۴: تحليل هزينه كليدها و
------------------------------------	--------------------------------------	------------------------------

#### 8- نتيجەگىرى

در این مقاله، یک مبدل واسط سوئیچ کاهشیافته برای ریزشبکه هیبریدی دوقطبی ارائه و تحلیل شد. استراتژی کنترلی و مدولاسیون بهبودیافته برای این مبدّل ارائه شد و کارایی آن با دیگر مبدّلهای واسط موجود در ریزشبکه هیبریدی دوقطبی مقایسه گردید. سه ساختار شامل مبدل ییشنهادی و مبدّلهای دوسطحی و سهسطحی رایج برای این ریزشبکه تحلیل و شبیهسازی شدند. نتایج نشان دادند که مبدل NPC و مبدل ۱۰ سوئیچه می توانند کارایی و کیفیت توان بسیار بهتری در بخش AC و DC در مقایسه با مبدّل دوسطحی سه فاز ارائه دهند. این در حالی است که مبدل دوسطحی سه فاز نیاز به استفاده از یک مبدل

#### مراجع

[۱] حمید فلقی، مریم رمضانی و محمودرضا حقیفام، «تحلیل تأثیر نیروگاههای بادی بر قابلیت تبادل شبکههای انتقال در سیستم قدرت»، مجله مدل سازی در مهندسی، دوره ۱۰، شماره ۳۰، پاییز ۱۳۹۱، صفحه ۶۱–۷۵.

[۲] نیما امجدی و محمدرضا انصاری شهرضا، «مطالعه آنالیز شاخه ای پایداری دینامیکی ولتاژ درسیستم قدرت»، مجله مدلسازی در مهندسی، دوره ۳، شماره ۱۷، تابستان ۱۳۸۸، صفحه ۱-۷.

[۳] جمشید آقائی، امین رحیمی رضایی و محمدرضا کریمی، «هماهنگی نیروگاههای بادی و دستگاههای ذخیرهساز سیستم قدرت در مسئله برنامهریزی امنیت-مقید مشارکت واحدها با استفاده از بهینهسازی استوار»، مجله مدلسازی در مهندسی، دوره ۱۶، شماره ۵۳، تابستان ١٣٩٧، صفحه ٢٠٧-٢٢٠.

[4] P.C. Loh, D. Li, Y.K. Chai and F. Blaabjerg, "Autonomous control of interlinking converter with energy storage in hybrid AC-DC microgrid", IEEE Transactions on Industry Applications, Vol. 49, No. 3, 2013, pp. 1374-1382.

210

[5] V. Mortezapour and H. Lesani, "Hybrid AC/DC microgrids: A generalized approach for autonomous droopbased primary control in islanded operations", International Journal of Electrical Power & Energy Systems, Vol. 93, 2017, pp. 109–118.

[6] M. Shahparasti, M. Mohamadian, P.T. Baboli and A. Yazdianp, "Toward power quality management in hybrid AC-DC microgrid using LTC-L utility interactive inverter: Load voltage-grid current tradeoff", IEEE Transactions on Smart Grid, Vol. 8, No. 2, 2017, pp. 857–867.

[7] P. Shamsi and B. Fahimi, "Stability assessment of a DC distribution network in a hybrid micro-grid application", IEEE Transactions on Smart Grid, Vol. 5, No. 5, 2014, pp. 2527–2534.

[8] H. Kakigano, Y. Miura and T. Ise, "Low-voltage bipolar-type dc microgrid for super high quality distribution", IEEE Transactions on Power Electronics, Vol. 25, No. 12, 2010, pp. 3066–3075.

[9] R. Teodorescu, M. Liserre and P. Rodríguez, Grid Converters for Photovoltaic and Wind Power Systems, Wiley, USA, 2011.

[10] P. Najafi, A. Rajaei, M. Mohamadian and A. Yazdian Varjani, "Design considerations of Vienna rectifier-B4 converter for wind energy application", 5<sup>th</sup> Annual International Power Electronics, Drive Systems and Technologies Conference, Tehran, Iran, 2014.

[11] A. Gupta, S. Doolla and K. Chatterjee, "ybrid AC-DC Microgrid: Systematic Evaluation of Control Strategies", IEEE Transactions on Smart Grid, Vol. 3053, 2017, pp. 1–14.

[12] M. Baharizadeh, H.R. Karshenas and J.M. Guerrero, "An improved power control strategy for hybrid AC-DC microgrids", International Journal of Electrical Power & Energy Systems, Vol. 95, 2018, pp. 364–373.

[13] K. Sheshyekani, J. Khajesalehi, M. Hamzeh and S. Dadjo Tavakoli, "Decentralised voltage balancing in bipolar dc microgrids equipped with trans-z-source interlinking converter", IET Renewable Power Generation, Vol. 10, No. 5, 2016, pp. 703–712.

[14] S. Peyghami, H. Mokhtari and F. Blaabjerg, "Autonomous Operation of a Hybrid AC/DC Microgrid with Multiple Interlinking Converters", IEEE Transactions on Smart Grid, Vol. 3053, No. c, 2017, pp. 1–1.

[15] L. Mihalache, "A hybrid 2/3 level converter with minimum switch count", 41st IAS Annual Meeting. Conference Record of the 2006 IEEE, Vol. 2, No. 1, 2006. pp. 611–618.

[16] F. Wang, "Sine-triangle versus space-vector modulation for three-level PWM voltage-source inverters", IEEE Transactions on Industry Applications, Vol. 38, No. 2, 2002, pp. 500–506.

[17] Z. Zhou, M.S. Khanniche, P. Igic, S. T. Kong, M. Towers and P. A. Mawby, "A fast power loss calculation method for long real time thermal simulation of IGBT modules for a three-phase inverter system", International Journal of Numerical Modelling: Electronic Networks, Devices and Fields, Vol. 19, No. 1, 2006, pp. 33–46.

[18] J.W. Kolar, "Losses in PWM inverters using IGBTs", IEE Proceedings-Electric Power Applications, Vol. 142, No. 4, 1995, p. 285.