

Research Article

Journal of Modeling in Engineering

Journal homepage: https://modelling.semnan.ac.ir/

ISSN: 2783-2538



Numerical and Analytical Modeling of Large Deflection with Local Indentation of Sandwich Beam Under Quasi-Static Transverse Loading

Mohammad Solooki ^{a,*}

^a Department of Mechanical Engineering, Bu Ali Sina University, Hammedan, Iran

PAPER INFO

Paper history:

Received: 2024-01-30 Revised: 2024-05-14 Accepted: 2024-05-18

Keywords:

Sandwich structures; Plastic deformation; Analytical modeling; Numerical analysis; Local indentation.

ABSTRACT

By taking local indention effect and foam core strength into account in the overall deflection process, a novel theoretical model is investigated to predict the large deflection with local indentation of sandwich beam under quasi-static lateral loading. The theoretical and numerical models of lateral crushing force and total plastic energy are proposed and the theoretical results agree well with numerical and experimental results of previous researches. The results conclude that local indention phase plays an important role in initial collapse deflection of sandwich beam when maximum deflection is greater than face sheets thickness. In addition, the theoretical results with and without local indention phase of total plastic energy are compared and it shows that total plastic energy of sandwich beam will be overestimated if local indention phase is neglected. The present analytical model can predict the large deflection behavior with local indention of sandwich beam reasonably.

DOI: https://doi.org/10.22075/jme.2024.33135.2613

© 2024 Published by Semnan University Press. This is an open access article under the CC-BY 4.0 license.(<u>https://creativecommons.org/licenses/by/4.0</u>/)

* Corresponding author.

How to cite this article:

E-mail address: mohammadsolooki459@gmail.com

Solooki, M. (2024). Numerical and Analytical Modeling of Large Deflection with Local Indentation of Sandwich Beam under Quasi-Static Transverse Loadin. Journal of Modeling in Engineering, 22(79), 223-242. doi: 10.22075/jme.2024.33135.2613

مقاله پژوهشی

مدلسازی عددی و تحلیلی انحراف بزرگ همراه با فرورفتگی موضعی تیر ساندویچی تحت بارگذاری عرضی شبه استاتیکی

محمد سلوکی ^{۱،*}

چکیدہ	اطلاعات مقاله
با درنظرگرفتن اثر فرورفتگی موضعی (محلی) و همچنین مقاومت هسته فوم روی روند کلی انحراف تیر ساندویچی، یک مدل تحلیلی و عددی جدید برای اندازه گیری تغییر شکلهای بزرگ همراه با	دریافت مقاله: ۱۴۰۲/۱۱/۱۰ بازنگری مقاله: ۱۴۰۳/۰۲/۲۵ پذیرش مقاله: ۱۴۰۳/۰۲/۲۹
فرورفتکی موضعی یک نیز ساندویچی نخب بار نداری عرضی سبه اسانیکی بررسی سده است. مدلهای تحلیلی و عددی برای بررسی نیروی فشاری عرضی و انرژی پلاستیک کل ارائه شده است و نتایج تحلیلی با نتایج عددی مطابقت دارد. با بررسی و مقایسه نتایج مدل تحلیلی و عددی میتوان نتیجه گرفت هنگامیکه بیشترین انحراف ساندویچ تیر از ضخامت لایهها بیشتر باشد، فاز (مرحله) فرورفتگی موضعی نقش مهمی در انحراف فروپاشی اولیه ساندویچ تیر دارد. همچنین با بررسی نتایج مدل تحلیلی انرژی پلاستیکی کل با و بدون درنظر گرفتن فاز فرورفتگی موضعی مقایسه شده است و نشان میدهد که اگر فاز فرورفتگی موضعی در نظر گرفته نشود، کل انرژی	واژگان کلیدی: سازههای ساندویچی، تغییر شکل پلاستیک، مدلسازی تحلیلی، تحلیل عددی، فرورفتگی موضعی.
پلاستیکی ساندویچ تیر بیش از حد مجاز خواهد شد. در مدل تحلیلی ارائه شده در این مقاله، رفتار انحراف با فرورفتگی موضعی تیر ساندویچی بررسی شده است.	

DOI: https://doi.org/10.22075/jme.2024.33135.2613

© 2024 Published by Semnan University Press.

بسیاری از سازههای ساندویچی با هستههای مختلفی مورد

This is an open access article under the CC-BY 4.0 license.(https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/)

۱– مقدمه

در دهدهای اخیر، سازههای ساندویچی بهدلیل وزن پایین، استحکام و سفتی بالا، بهطور گسترده بهعنوان جاذبهای انرژی در سازههای هوافضا، صنایع خودرویی و ... استفاده شده است [۱]. ساندویچ تیرها از یک هسته فومی ضخیم و دو رویه نازک که به دو طرف هسته فوم چسبیدهاند، تشکیل شده است. تغییر شکل و رفتار مکانیکی ساختاری سازههای ساندویچی به هندسه و خواص مکانیکی هسته فوم سازههای ساندویچی به هندسه و خواص مکانیکی هسته فوم سازدهای ساندویچی و منارد. در بارگذاری عرضی تیرهای ساندویچی، رویهها تحت نیروی فشاری عرضی و ممان خمشی و هسته فوم تحت نیروی برشی قرار دارد [۲]. با

بررسی قرار گرفته اند، مانند هسته فومی [۲–۱]، لانه-زنبوری [۵–۳]، مواد شبکهبندی [۲–۶]، ساختارهای موجدار[۹–۸]، ساختارهای پوستهای [۲۱–۱۰]، مواد تابعی طبقهبندی^۲ [۲۱،۱۴]، و غیره. هستههای فومی دارای خواصی مانند وزن سبک، جذب انرژی بالا و ظرفیت ضد ضربه خوب میباشد. بنابراین، بررسی نیروی فشاری عرضی و ظرفیت جذب انرژی سازههای ساندویچی با هسته فوم که سبب ایجاد انحراف های بزرگ میشود، میتواند قابل توجه باشد. در سالهای گذشته به صورت مدلهای تحلیلی، عددی و تجربی، مدهای شکست و رفتار انحراف های بزرگ سازههای ساندویچی تحت بارگذاریهای مختلف مورد

^{*} پست الكترونيك نويسنده مسئول: mohammadsolooki459@gmail.com

۱. گروه مهندسی مکانیک، دانشگاه بوعلیسینا، همدان، ایران

استناد به این مقاله:

² Functionally Graded Material

سلوکی, محمد. (۱۴۰۳). مدلسازی عددی و تحلیلی انحراف بزرگ همراه با فرورفتگی موضعی تیر ساندویچی تحت بارگذاری عرضی شبه استاتیکی. مدل سازی در مهندسی, ۲۲(۷۹), ۲۲۳-۲۲۲. doi: 10.22075/jme.2024.33135.2613

باستروم¹⁰[۳۱] یک مدل تیر بر روی پایه پلاستیک پیشنهاد داد. براساس این مدل، میلر^{۱۶}[۳۲] یک مدل شکست هنگامی که هسته فوم به صورت موضعی متلاشی و یک لولا پلاستیکی بر روی لایه بالا و لبه پانچ^{۱۷} تشکیل میشود، ارائه کرد. با این حال، مدل های تئوری فرورفتگی موضعی گذشته فقط براساس فرضیه انحرافهای کوچک ارائه شده است، و اين كه انحراف پلاستيكي فقط با انحراف اوليه همراه با فرورفتگی موضعی ایجاد می شود. علاوه بر این در مدل های تحليلي گذشته، انحراف تار خنثي كه هميشه در روند كلي انحراف سازههای ساندویچی همراه است، نادیده گرفته شده است. هدف اصلی این پژوهش بررسی رفتار انحرافهای بزرگ با فرورفتگی موضعی تیر ساندویچی کاملا گیردار که تحت بارگذاری عرضی شبه استاتیکی است، میباشد. با درنظر گرفتن اثر فرورفتگی موضعی و همچنین مقاومت هسته فوم روی روند کلی انحراف تیر ساندویچی، یک مدل تحلیلی و عددی جدید برای اندازه گیری تغییر شکلهای بزرگ همراه با فرورفتگی موضعی ارائه میشود.

۲- مدل تحلیلی

در این مقاله یک مدل تئوری برای پیش بینی انحراف بزرگ همراه با فرورفتگی موضعی تیر ساندویچی ارائه شده است. شکل(۱) یک تیر ساندویچی کاملا گیردار که شامل رویه بالا، هسته فوم و رویه پایین و تحت بارگذاری عرضی شبه استاتیکی است، را نشان میدهد. طول و پهنا تیر ساندویچی به ترتیب 2L و b میباشد. تیر ساندویچی بهطور عرضی در وسط توسط نیروی P از طریق یک پانچ صاف به پهنا بارگذاری شده است. ضخامت رویهها و هسته فوم به 2aترتيب h_f و h_c مىباشد. در مدل تحليلى، رويەھا و ھستە فوم به صورت ماده یلاستیک کاملا صلب که از معیار تسلیم پیروی میکند، درنظرگرفته شده است. در مدل تحلیلی نیروی فشاری عرضی و ظرفیت جذب انرژی مورد بررسی σ_c قرار می گیرد. خواص مکانیکی σ_f ، σ_f ، σ_f و ، استحکام تسلیم، تنش برشی، نسبت پواسون ، ho_c ، \mathcal{V}_c ، \mathcal{T}_c و چگالی به ترتیب برای رویهها و هسته فوم است. چگالی

11 Hu

17 Punch

سلوكى

بررسے، قرار گرفته است. مدهای شکست تیرهای ساندویچی عبارتند از : سطح تسلیم^۳، برش هسته^۴، سطح چروکیده شده^۵ و فرورفتگی^۶ [۱۸–۱۵]. ژو^۷ و همکاران [۱۹] یک مدل تئوری برای پیش بینی پاسخ های مکانیکی و انحراف مرکزی سازه های ساندویچی تحت بارگذاری ضربهای بررسی کردند. انحراف و ظرفیت جذب انرژی سازههای ساندویچی به هندسه، نوع بارگذاری، چگالی نسبی هسته و استحكام سازه ساندويچی بستگی دارد [۲۲-۲۲]. هم چنین بسیاری از محققان نظریههای جدیدی مرتبط با انحراف سازههای ساندویچی ارائه دادهاند. براساس معیار تسلیم [۲۳،۲۴] یک مدل تحلیلی از تیر ساندویچی کاملا گیردار با استفاده از روش عامل پوستهای^۸ ارائه شد. هنگامی که انحراف ساندویچ تیر از ضخامت رویهها بزرگتر می شود، نیروی غشایی^۹ نقش مهمی در تیر ساندویچی ایفا می کند [۲۲،۲۴]. کاستانی ۱ و همکاران [۲۵] یک مدل تئوری هندسی غیرخطی برای یک سازه ساندویچی نامتقارن بررسی کردند و مدل تئوری با مدل های عددی مقایسه و به نتایج مطلوبی دست یافتند. هو^{۱۱} و همکاران [۲۸-۲۶] رفتار فرورفتگی و انحرافهای بزرگ تیر ساندویچی سینماتیکی با هسته فوم نرم با درنظر گرفتن هندسه غیر خطی تیر ساندویچی بررسی کردند. مدل سینماتیکی ارائه شده یک مرجع برای پیش بینی رفتار فرورفتگی و انحراف های بزرگ تیر ساندویچی می باشد. فرورفتگی موضعی^{۱۲} (محلی) و استحکام هسته فوم دو عامل مهمی است که روی انحراف کلی تیر ساندویچی اثر دارد. محققان رفتار فرورفتگی بهصورت تجربی [۱۵،۱۸] و به صورت مدل های تحلیلی [۱۷،۲۹] در گذشته بررسی کرده اند. تاگاریلی و فلک^{۱۳} [۱۷،۱۸–۲۴] یک مدل فرورفتگی موضعی با رویههای الاستیک و هسته فوم پلاستیک – کاملا الاستیک برای تیر ساندویچی بررسی کردند. سودن^{۱۴}[۳۰] رفتار فرورفتگی موضعی برای تیرهای ساندویچی بهصورت تجربی بررسی کرد. سودن در مدل تحلیلی خود تیر ساندویچی به صورت الاستیک که بر روی یک پایه پلاستیک کاملا صلب قرار دارد، در نظر گرفت.

¹² Local indentation

¹³ Tagarielli & Fleck 14 Soden

¹⁵ Bostrom 16 Miller

³ Face yielding ⁴ Core shearing

⁵ Face wrinkling

⁶ Indentation

⁷ Zho

⁸ Membrane

⁹ Membrane force 10 Castanie



متراکم بحرانی برای هسته فوم \mathcal{E}_D است.

ساندویچی با افزایش انحراف فرورفتگی مشخص شده ا



شکل۲- رفتار فروپاشی انحراف بزرگ تیر ساندویچی کاملا گیردار تحت بارگذاری عرضی شبهاستاتیکی الف) سطح تسلیم ب) سطح چروکیده شده ج) برش هسته د) ترکیب خمش کلی و فرورفتگی موضعی.

۲-۱- مكانيزم فروپاشي پلاستيكي

مدهای متلاشی شدن اولیه تیر ساندویچی توسط تاگاریلی و فلک[۱۷،۱۸] بررسی شد. چهار مکانیزم اصلی فروپاشی پلاستیکی از جمله سطح تسلیم، سطح چروکیده شده، برش هسته و ترکیب خمش کلی و فرورفتگی موضعی در شکل(۲) نشان داده شده است. باید به این نکته توجه کرد که ضخامت هسته فوم تاثیر مستقیمی بر روی یاسخ انحراف مدهای تیر ساندویچی کاملا گیردار دارد. برای هسته فوم نازک، سطح تسلیم و سطح چروکیده شده از تیر ساندویچی به وجود می آید شکل (۲-الف) و (۲-ب)، در حالی که برای هسته فوم ضخيم، برش هسته و تركيب خمش كلى و فرورفتگی موضعی شکل (۲-پ) و (۲-ت) بهدست میآید. مدهای مختلف انحراف تیر ساندویچی توسط شرایط مرزی و مواد رویهها و هسته فوم تعیین می شود. برای یک هسته ضخیم، با افزایش انحراف عرضی، نیروی غشایی (پوستهای) نقش مهمی در انحراف تیر ساندویچی ایفا میکند، اما اثر نيروى برشى عرضى روى لايهها كاهش می یابد [۲۰،۲۱،۳۳]. فرض بر این است که فروپاشی پلاستیکی تیر ساندویچی کاملا گیردار در فاز انحراف بزرگ، توسط نیروی غشایی و ممان خمشی اندازه گرفته می شود. ۲-۲- انحراف فرو رفتگی موضعی

مدل تحليلي فرورفتگي موضعي تير ساندويچي تحت بارگذاری عرضی شبه استاتیکی توسط یک پانچ مسطح در شکل(۳) نشان داده شده است. مدل تحلیلی فرورفتگی موضعی در این مقاله براساس تئوری تیر بر روی پایه يلاستيكي^{١٨} است^[٣١،٣۴]. انحراف فرورفتگي موضعي تير

شکل ۱- تیر ساندویچی کاملا گیردار شامل رویه بالایی، هسته فوم و رویه پایینی تحت بارگذاری عرضی شبهاستاتیکی توسط یک پانچ تخت.

¹⁸ Beam on Foundation Plastic Model

در شکل های (۳-الف) و (۳-ب)، مدل های تحلیلی گذشته

که از انحراف سطح یا تار خنثی صرف نظر شده با مدل

تحلیلی در این مقاله که انحراف سطح خنثی را در روند کلی انحراف تیر ساندویچی قرار گرفته است، مقایسه شده است.





شکل۳- مدل تحلیلی فرورفتگی موضعی تیر ساندویچی الف) انحراف سطح خنثی نادیده گرفته شده ب) انحراف سطح خنثی درنظر گرفته شده.

$$\dot{y}(x, y) = \begin{cases} \dot{y}_0(1 + \frac{a - \lambda}{\lambda})\frac{y}{h_c}, & a \le x_1 \le a + \lambda \\ \frac{\dot{y}_0}{h_c}y, & -a \le x_1 \le a \\ \dot{y}_0(1 + \frac{a + \lambda}{\lambda})\frac{y}{h_c}, & -a - \lambda \le x_1 \le -a \end{cases}$$

(۲)

 $\dot{y}(x,y)$ و $\dot{x}(x,y)$ (۲) و (۲)، و $\dot{x}(x,y)$ و $\dot{y}(x,y)$ و $\dot{y}(x,y)$ به ترتیب سرعتهای محوری و عرضی، h_c ضخامت هسته فوم، h نصف طول قسمت تغییر شکلیافته رویه بالایی که به اندازه $\dot{\phi}$ چرخش داشته است. عبارتهای ϕ و $y_0 = \lambda\phi$ و به اندازه $\dot{\phi}$ بهترتیب انحراف فشاری (فشردگی عرضی) و سرعت بارگذاری می باشد. در این مدل تحلیلی، جابجایی لولاهای پلاستیکی تیر ساندویچی تغییر شکلیافته، در نقاط مشخص شده شکل (۳-ب) نشان

فرضیات معادلات حاکم بر مدل تحلیلی بهصورت زیر
می باشد:
۱. انحراف فشردگی (فشاری) هسته فوم بهطور خطی در
جهت ضخامت تغییر میکند (شکل (۳–ب)). انحراف
فشردگی بر روی لایه بالا
$$v_0$$
 است، بنابراین انحراف فشاری
سطح خنثی برابر $\frac{v_0}{2}$ میباشد.
سطح خنثی برابر می باشد.
۲. تیر ساندویچی در جهت لا فشرده میشود و در جهت x
بدون کشش میباشد. همچنین استحکامهای برشی و
شاری هسته فوم مجزا از هم میباشد.
۳. جابجایی یا تغییر مکان بین سطح تماس رویهها و هسته
فوم پیوسته میباشد.
۴. تنش برشی بر روی لایههای بالا و پایین وجود ندارد.
۵. هندسه پانچ در مدل تحلیلی درنظر گرفته شده است.

$$\dot{x}(x,y) = 0 \tag{1}$$

داده شده است. این مد شامل لهیدگی هسته فوم در محدوده طولی $\left[-\lambda - a, \lambda + a\right]$ و تشکل چهار لولای پلاستیکی بر روی لایه بالایی میباشد. مقدار λ با مینیمم-سازی نیروی فروپاشی تحت شرایط ثابت بهدست می آید[۲۰،۲۱،۲۴،۳۲]. طبق اصل کار مجازی، میزان نرخ کار خارجی برابر است با مجموع میزان اتلاف انرژی داخلی رویه بالا و هسته فوم. با استفاده از اصل کار مجازی خواهیم داشت:

$$P\lambda\dot{\phi} = 4M_P\dot{\phi} + 2N_P\dot{e} + \int_{\Omega} \sigma_c \dot{e}_y dx \qquad (\r) + \int \tau_c \dot{\gamma}_{xy} dx$$

$$\begin{split} & \int_{\Omega} M_{p} = \sigma_{f}h_{f}^{2} / 4 \quad (\text{T}) \quad \text{Alge} \quad N_{p} = \sigma_{f}h_{f}^{2} / 4 \quad (\text{T}) \quad \text{Alge} \quad \text{Alge} \quad N_{p} = \sigma_{f}h_{f}^{2} / 4 \quad (\text{T}) \quad \text{Alge} \quad \text{Alge} \quad \text{Alge} \quad N_{p} = \sigma_{f}h_{f}^{2} / 4 \quad (\text{T}) \quad \text{Alge} \quad \text{$$

$$\begin{split} \dot{\varepsilon}_{y} &= \frac{1}{\partial y} \\ &= \begin{cases} \frac{\dot{y}_{0}}{h_{c}} (1 + \frac{a - \lambda}{\lambda}), & a \leq x_{1} \leq a + \lambda; \ 0 \leq y \leq h_{c} \\ \frac{\dot{y}_{0}}{h_{c}}, & -a \leq x_{1} \leq a; \ 0 \leq y \leq h_{c} \\ \frac{\dot{y}_{0}}{h_{c}} (1 + \frac{a + \lambda}{\lambda}), & -a - \lambda \leq x_{1} \leq -a; \ 0 \leq y \leq h_{c} \end{cases} \end{split}$$

$$\dot{\gamma}_{xy} = \frac{\partial y(x,y)}{\partial x} + \frac{\partial x(x,y)}{\partial y}$$
 هسته فوم برابر است با:
 $\dot{\gamma}_{xy} = \frac{\partial y(x,y)}{\partial x} + \frac{\partial x(x,y)}{\partial y}$
$$= \begin{cases} -\frac{\dot{y}_0}{\lambda h_c} y, & a \le x_1 \le a + \lambda ; \ 0 \le y \le h_c \\ 0 & -a \le x_1 \le a ; \ 0 \le y \le h_c \\ \frac{\dot{y}_0}{\lambda h_c} y, & -a - \lambda \le x_1 \le -a ; \ 0 \le y \le h_c \end{cases}$$

¹⁹ Qiu

(۵)

ė نرخ کشش قسمت تغییر شکلیافته رویه بالایی از معادله (۶) بهدست میآید.

$$\dot{e} \cong \frac{y_0 \dot{y}_0}{\lambda} \tag{(6)}$$

در فرآیند فروررفتگی موضعی، تغییر شکل پلاستیکی رویه بالایی بر اثر گشتاور خمشی نیروی غشایی ایجاد می شود. دو روش برای رابطه مقداری بین ممان خمشی و نیروی غشایی وجود دارد:

 در روش اول فرض بر این است که ممان خمشی و نیروی غشایی مستقل از همدیگر هستند و کل انرژی پلاستیک از

جمع خطی این دو عبارت بهدست می آید [۳۷،۳۸]. ۲. در روش دوم یک رابطه به نام معیار تسلیم ترکیب شده خمشی و غشایی بین ممان خمشی و نیروی غشایی وجود دارد^[۲۱,۲۴,۳۹–۲۱]. کیو^۹ و همکاران^[۳۹] یک معیار تسلیم از سازههای ساندویچی با دو رویه نازک و محکم ولی هسته فوم ضخیم و ضعیف توسط تابع 1=|m|+|m| که فوم ضخیم و معیف توسط تابع دا=|m|+|m| که آیک معیار تسلیم ترکیب شده خمشی و غشایی دقیق در فضای (M, N) از رویهها ارائه کرد، که می توان نوشت: $|m|+n^2=1$ (۷)

سطوح تسلیم پیوسته و ترکیبی ممان خمشی و نیروی غشایی در شکل (۴) نشان داده شده است. برای رویهها از معیار تسلیم جونز در مدل تحلیلی استفاده شده است. با استفاده اصل جریان پلاستیسیته شدن خواهیم داشت :

$$\frac{N_{P}.\dot{e}}{M_{P}.2\dot{\phi}} = \frac{\frac{\partial\Pi(N/N_{P}, M/M_{P})}{\frac{\partial(N/N_{P}, M/M_{P})}{\partial(M/M_{P})}} = -\frac{dm}{dn} \qquad (A)$$

که در معادله (۸)، $\partial \Pi (N / N_P, M / M_P)$ تابع تسلیم میباشد. با جایگذاری $\dot{y}_0 = \lambda \dot{\phi}$ و معادله (۶) داخل معادلههای (۲) و (۸) از نیروی غشایی و ممان خمشی داریم:

$$\begin{cases} n = \frac{y_0}{h_f}; \ m = \pm \left[1 - (\frac{y_0}{h_f})^2 \right], \ 0 \le y_0 \le h_f \\ n = 1; \ m = 0, \qquad \qquad y_0 \ge h_f \end{cases}$$
(9)



شکل ۴- سطوح تسلیم پیوسته و ترکیبی ممان خمشی و نیروی غشایی.

 λ با قرار دادن $0 = \partial P / \partial \lambda = 0$ بهدست می آید. به این صورت که:

$$\begin{split} \lambda &= \\ \begin{cases} h_f \sqrt{\frac{\sigma_f}{\sigma_c} \left[1 + (\frac{y_0}{h_f})^2 \right]}, & 0 \le y_0 \le h_f \\ h_f \sqrt{\frac{2\sigma_f}{\sigma_c}} (\frac{y_0}{h_f}), & y_0 \ge h_f \end{split} \tag{11}$$

نیروی خارجی با جایگذاری معادلات (۴) و (۶–۹) داخل معادله (۳) بهدست میآید. بنابراین داریم:

$$P_{I} = \begin{cases} \frac{\sigma_{f}h_{f}^{2}}{\lambda} \left[1 + (\frac{y_{0}}{h_{f}})^{2}\right] + \sigma_{c}(\lambda + 2a) + \tau_{c}h_{c}, \\ 0 \leq y_{0} \leq h_{f} \\ \frac{2\sigma_{f}h_{f}y_{0}}{\lambda} + \sigma_{c}(\lambda + 2a) + \tau_{c}h_{c}, \\ y_{0} \geq h_{f} \end{cases}$$

$$(1 \cdot)$$

با جایگذاری معادله (۱۱) در معادله (۱۰) و قرار دادن $\tau_c=0$

$$P_{I} = \begin{cases} 2h_{f} \sqrt{\sigma_{f} \sigma_{c} \left[1 + \left(\frac{y_{0}}{h_{f}}\right)^{2}\right]} + 2\sigma_{c} a, & 0 \le y_{0} \le h_{f} \\ \\ 2h_{f} \sqrt{\sigma_{f} \sigma_{c} \left(\frac{y_{0}}{h_{f}}\right)} + 2\sigma_{c} a, & y_{0} \ge h_{f} \end{cases}$$

$$(117)$$

مىتوان نيروى حدى پلاستيكى P_c را بەصورت زيربيان كرد:

$$P_c = \frac{4M_P}{L} = \frac{4\sigma_f h_f (h_f + h_c) + \sigma_c h_c^2}{L} \tag{17}$$

 $M_{P} = \sigma_{f}h_{f}(h_{f} + h_{f}) + \sigma_{c}h_{c}^{2}/4$ (۱۳)، ممان خمشی حدی پلاستیکی تیر ساندویچی میباشد. براساس معادلات (۱۲) و (۱۳) نیروی عرضی بیبعد شده از فرورفتگی موضعی میتوان به صورت زیر به دست آورد: (معادله ۱۴ در پیوست ۱)

 $\cdot \overline{\sigma} = \sigma_c \big/ \sigma_f$ ' $P_I^* = P_I / P_c$ '(۱۴) که در معادله $\cdot \overline{h} = h_f \big/ h_c$

 $y_0^* = y_0 / (2h_f + h_c) = y_0 \overline{h} / h_f (1 + 2\overline{h})$ (۱۴) مىباشد. با توجه به معادله (۱۴) مىباشد. نا توجه به معادله (۱۴) مىتوان نتيجه گرفت كه هنگامى كه انحراف ماكزيمم از ضخامت رويه بالايى h_f بيشتر مىشود، نيروى غشايى اثر مهمى دارد. انرژى پلاستيكى جذب شده از تير ساندويچى كه از انحراف فرورفتگى موضعى بهوجود مىآيد، بهصورت زير محاسبه مىشود.

$$E_{I}^{*} = \int_{y_{0}^{*}} P_{I}^{*} dy_{0}^{*}$$
(1Δ)

با جای گذاری معادله (۱۴) در معادله (۱۵)، انرژی پلاستیکی جذب شده را میتوان بهدست آورد. (معادله ۱۶ در پیوست ۱) ۲-۳- خمش کلی و انحراف فرورفتگی موضعی

انحراف ناشی از خمش کلی تیر ساندویچی هنگامی که نیرو خارجی با نیروی حدی پلاستیکی برابر میشود، ایجاد می گردد. میدان کلی انحراف سطح خنثی ساندویچ تیر در شکل (۵) نشان داده شده است. چون هندسه و شرایط مرزی تیر ساندویچی متقارن است، در نتیجه نیمی از تیر ساندویچی در این تحلیل بررسی شده است (شکل (۵-الف)).



شكل ۵- ميدان انحراف كلى سطح خنثى: (الف) مدل انحراف عرضي كلي. (ب) تجزيه و تحليل نيرو نصف تير ساندويچي.

(17)

فرض می شود که ماکزیمم انحراف خمش کلی W_0 و کشیدگی کل نیمه سمت چپ ساندویچ تیر l میباشد (شكل (۵-ب)). انحراف فرورفتكي موضعي رويه بالا و سطح خنثی بهترتیب y_0 و $y_0/2$ (شکل (۳–ب))، بنابراین ماکزیمم انحراف کلی $rac{y_0}{2}+rac{y_0}{2}$ میباشد. عبارت کشیدگی کل l به صورت زیر محاسبه می شود: $l = l_1 + l_2$ که در معادله (۱۷)، l_1 و l_2 طول کشیده شده در دو انتهای

نیمه سمت چپ ساندویچ تیر تحت نیروی غشایی است که در شکل (۵–الف) نشان داده شده است. کشیدگی کل در نيمه سمت چپ ساندويچ تير بهصورت زير بيان مي شود:

$$l \cong \frac{W_0^2}{2(L-a)} \tag{1A}$$

مقدار چرخش زاویه ای که در شکل (۵-الف) نشان داده شده است، می توان به صورت زیر محاسبه کرد:

$$\theta \cong \frac{W_0}{L-a} \tag{19}$$

معادله تعادل ممان سطح خنثی تیر ساندویچی با فرورفتگی موضعی شکل (۵-ب) به صورت زیر می باشد:

$$2(M_1 + M_2) + F(2W_0 + y_0) - P(L - a) = 0$$
(Y.

که در معادله (۲۰)، $F = N_1 = N_2 = N$ میباشد. برای تیر ساندویچی معیارهای تسلیم مختلفی توسط محققان بررسی شده است [۲۰،۲۱،۲۳،۲۴]. معیار تسلیم تیر ساندویچی فشرده نشده، با در نظر گرفتن اثر نیروی غشایی (پوستهای) هنگامی که انحراف بهدست آمده از ضخامت تیر ساندویچی بزرگتر باشد، همان طور که در شکل (۴) نشان داده شده است، بررسی شده است. برای سطح تسليم مي توان نوشت كه: (معادله ۲۱ در پیوست ۱) $\cdot h = h_{_f}/h_{_c}$ ، $\sigma = \sigma_{_c}/\sigma_{_f}$ ، (۲۱)، که در معادله (۲۱) مىباشد. ممان خمشى $n=N_1/N_P$ ، $m=M_1/M_P$ حدى پلاستيكى M_p و نيروى غشايى طولى پلاستيك تىر ساندويچى فشردە نشدە، بەترتىب N_P $M_{P} = \sigma_{f} h_{f} \left(h_{f} + h_{f} \right) + \sigma_{c} h_{c}^{2} / 4$ مىباشد. معيار تسليم تير $N_P = 2 \sigma_f b h_f + \sigma_c b h_c$

ساندویچی فشرده شده، با در نظر گرفتن اثر نیروی غشایی
$$N_n$$
 و ممان خمشی M_m به صورت زیر بیان می شود:
(معادله ۲۲ در پیوست ۱)
که در معادله (۲۲)، $\overline{M}_p = N_2 / N_p'$ ، $\overline{m} = M_2 / M_p'$, $\overline{m} = M_2 / M_2 / M_p'$, $\overline{m} = M_2 / M_p'$, $\overline{m} = M_2 / M_p'$, $\overline{$

$$M_{P} = \sigma_{f} b h_{f} \left(h_{c} + h_{f} \right) + \frac{1}{4} \sigma_{c} b h_{c}^{2^{\prime}} \tag{(77)}$$

 $\sigma_c = \sigma_c / (1 - \varepsilon_c)$ ' $h_c = h_c (1 - \varepsilon_c)$ (۲۳) که در معادله (۲۳) بهترتيب ضخامت و استحكام تسليم طولى هسته فوم فشردەشدە مىباشد. نيروى غشايى(پوستەاى) پلاستىكى طولی N_P تیر ساندویچی فشردهشده بهصورت زیر بیان می شود:

$$N_P' = N_P = 2\sigma_f bh_f + \sigma_c bh_c \tag{(14)}$$

با توجه به اصل جریان پلاستیک شدن از معیار تسلیم معادله (۲۱) برای تیر ساندویچی فشرده نشده، نرخ کرنش تعميم يافته براى تير ساندويچى فشرده نشده بهصورت محاسبه می گردد:

بههمین ترتیب، با توجه به اصل جریان پلاستیک شدن از معیار تسلیم معادله (۲۲) برای تیر ساندویچی فشردهشده، نرخ کرنش تعمیم یافته برای تیر ساندویچی فشردهشده به-صورت محاسبه می گردد: (معادله ۲۶ در پیوست ۱)

$$\begin{split} &\frac{l_2}{\dot{\theta}} = -\frac{dM_2}{dN_2} \\ &= \begin{cases} \frac{\overline{\sigma} + 2\overline{h}}{2\overline{\sigma}} h_c (1 - \varepsilon_c) |\overline{n}|, \ 0 \le |\overline{n}| \le \frac{\overline{\sigma}}{\overline{\sigma} + 2\overline{h}} \\ \frac{h_c}{2} [|\overline{n}| (\overline{\sigma} + 2\overline{h}) - \overline{\sigma} + (1 - \varepsilon_c)], \le 1 \end{cases} \end{split}$$
(79)

با ترکیب معادلات (۱۷)- (۱۹) و (۲۵)- (۲۶)، رابطه بیبعد شده بین انحراف کلی W_0 و نیروی محوری غشایی n تیر ساندویچی میتوان به صورت زیر بیان کرد: (۲۹) هنگامی که ساندویچ تیر به یک تک لایه توپر و محکم تحت یک نیروی متمرکز $(\overline{a} \to 0)$ تبدیل شود، یعنی استحکام تسلیم رویه ها و هسته فوم با هم برابر باشند (تسلیم رویه ها و هسته فوم با هم برابر تلین (معادله (۲۹) به عبارت زیر تقلیل می یابد:

$$P_{II}^{*} = \begin{cases} W_{0}^{*2} + 1, & 0 \le W_{0}^{*} \le 1 \\ 2W_{0}^{*}, & W_{0}^{*} \ge 1 \end{cases}$$
(\mathcal{V}\cdots)

معادله (۳۰)، با نتیجه به دست آمده توسط جونز [۳۳] سازگار است. کل انحراف سطح خنثی ساندویچ تیر، سازگار است. کل انحراف سطح خنثی ساندویچ تیر، $W_T = y_0/2 + W_0$ ستک (۵) نشان داده شده است و عبارت مینیمم کل انحراف بیبعد شده W_T^* به صورت زیر بیان می شود:

$$W_T^* = \frac{W_T}{(h_c + 2h_f) = \frac{(y_0 + W_0)}{(h_c + 2h_f) = y_0^* + W_0^*}}$$
((1))

- - ---

مطابق معادلات (۱۴)، (۲۸) و (۳۱) کل انحراف بی بعد شده W_T^* می توان محاسبه کرد. انرژی پلاستیکی جذب شده ناشی از انحراف خمش کلی می توان به صورت زیر محاسبه کرد: $E_{II}^* = \int_{W^*} P_{II}^* dW_0^*$ (۳۲)

با جایگذاری معادله (۲۸) در (۳۲) انرژی پلاستیکی جذب شده محاسبه میشود

$$F_{II} = \begin{cases} \frac{1}{1-\overline{a}} \left[1 + \frac{\overline{\sigma}(1+2\overline{h})^2}{4\overline{h}(1+4\overline{h})\overline{\sigma}} W_0^{*2} \right], & 0 \le W_0^* \le \frac{1}{1+2\overline{h}} \\ \frac{1}{1-\overline{a}} \cdot \frac{(1+2\overline{h})[(1+2\overline{h})(W_0^{*2}+1)+2(\overline{\sigma}-1)W_0^*]}{4\overline{h}(1+\overline{h})+\overline{\sigma}} \frac{1}{1+2\overline{h}} \\ \le W_0^* \le 1 \\ \frac{1}{1-\overline{a}} \cdot \frac{2(\overline{\sigma}+2\overline{h})(1+2\overline{h})}{4\overline{h}(1+\overline{h})+\overline{\sigma}} W_0^*, & \ge 1 \end{cases}$$



 $W_T = y_0 + 0$ و انحراف فروفتگی موضعی y_0 ، انحراف کلی خمشی W_0 و انحراف کلی + $y_0 = 0$ و انحراف W_0 و انحراف W_0 و انحراف W_0 و انحراف W_0 و انحراف کمشی کلی W_0 و انحراف کلی W_0 و انحراف کندی بالایی است.

$$\begin{split} E_{II}^{*} \\ & E_{II}^{*} \\ = \begin{cases} \frac{1}{2(1-\overline{a})} \left[\frac{4\overline{o}(1+2\overline{h})}{(2-\varepsilon_{c})[4\overline{h}(1+\overline{h})+\overline{\sigma}]} \left[\frac{1}{3}(1+2\overline{h})W_{0}^{*3} + \frac{1}{2}\varepsilon_{c}W_{0}^{*} \right] + \left(2 - \frac{(\overline{\sigma}+4\overline{h})}{4\overline{h}(1+\overline{h})+\overline{\sigma}} \right)W_{0}^{*} \right], \ 0 \leq W_{0}^{*} \leq \frac{2-\varepsilon_{c}}{2(1+2\overline{h})} \\ \frac{4(1+2\overline{h})^{2}W_{0}^{*3} + 12(\overline{\sigma}-1+\varepsilon_{c})(1+2\overline{h})W_{0}^{*2} + \left(9\varepsilon_{c}^{2}-12[2(1+\overline{h})-\overline{\sigma}]\varepsilon_{c}+12(1+2\overline{h})^{2}\right)W_{0}^{*}}{12(1-\overline{a})[4\overline{h}(1+\overline{h})+\overline{\sigma}]} \\ & + \frac{(2-\varepsilon_{c})(-2\varepsilon_{c}^{2}+5\varepsilon_{c}-4\overline{\sigma}\varepsilon_{c}+2\overline{\sigma}-2)}{12(1+2\overline{h})(1-\overline{a})[4\overline{h}(1+\overline{h})+\overline{\sigma}]}, \qquad \frac{2-\varepsilon_{c}}{2(1+2\overline{h})} \leq W_{0}^{*} \leq 1 - \frac{\varepsilon_{c}}{2(1+2\overline{h})} \\ & \frac{(\overline{\sigma}+2\overline{h})(1+2\overline{h})}{(1-\overline{a})[4\overline{h}(1+\overline{h})+\overline{\sigma}]} \left[W_{0}^{*2} - \frac{(2+4\overline{h}-\varepsilon_{c})^{2}}{4(1+2\overline{h})^{2}} \right] + \\ & \frac{(2+4\overline{h}-\varepsilon_{c})^{2}(6\overline{\sigma}+5\varepsilon_{c}+4\overline{h}-4) + (2+4\overline{h}-\varepsilon_{c})\left(9\varepsilon_{c}^{2}-12[2(1+\overline{h})-\overline{\sigma}]\varepsilon_{c}+12(1+2\overline{h})^{2}\right)}{24(1+2\overline{h})(1-\overline{a})[4\overline{h}(1+\overline{h})+\overline{\sigma}]} \\ & + \frac{(2-\varepsilon_{c})(-2\varepsilon_{c}^{2}+5\varepsilon_{c}-4\overline{\sigma}\varepsilon_{c}+2\overline{\sigma}-2)}{12(1+2\overline{h})(1-\overline{a})[4\overline{h}(1+\overline{h})+\overline{\sigma}]}, \qquad W_{0}^{*} \geq 1 - \frac{\varepsilon_{c}}{2(1+2\overline{h})} \end{split}$$

هنگامی که ساندویچ تیر به یک تک لایه توپر و محکم تحت یک نیروی متمرکز $\left(\overline{a}
ightarrow 0
ight)$ تبدیل شود، یعنی استحکام تسلیم رویهها و هسته فوم با هم برابر باشند ($(\sigma_f = \sigma_c \left(\overline{\sigma} = 1
ight))$ معادله (۳۳) بهعبارت زیر تقلیل مییابد:

$$E_{II}^{*} = \begin{cases} \frac{1}{3}W_{0}^{*3} + W_{0}^{*}, & 0 \le W_{0}^{*} \le 1 \\ W_{0}^{*2} + \frac{1}{3}, & W_{0}^{*} \ge 1 \end{cases}$$
(°°)

معادله (۳۴)، با نتیجه بهدست آمده توسط جونز [۳۳] سازگار است. مطابق معادلات (۱۵) و (۳۲) کل انرژی پلاستیکی جذب شده E_T^* تیر ساندویچی بهصورت زیر محاسبه می شود:

$$E_T^* = E_I^* + E_{II}^* = \int_{y_0^*} P_I^* dy_0^* + \int_{W^*} P_{II}^* dW_0^*$$
(°\Delta)

۳– شبیه سازی عددی

برای بررسی مدل حاضر در این پژوهش، از روش شبیه سازی عددی با نرمافزار آباکوس^۱ برای بررسی انحراف و فرورفتگی موضعی تیر ساندویچی که تحت بار عرضی قرار می گیرد، استفاده شده است. تیر ساندویچی مورد بررسی در این پژوهش از جنس تیر فوم آلومینیومی بوده که دارای تکیه گاه دوسر گیردار می باشد. نیرو از طریق یک پانچ که تمام عرض تیر را دربر می گیرد، به ساندویچ وارد می شود. ابعاد و خواص مکانیکی پانچ و تیر ساندویچی به صورت زیر می باشد:

¹ Abaqus

چون هندسه و شرایط مرزی تیر ساندویچی متقارن است بنابراین، نصف تیر ساندویچی طراحی و شبیهسازی شده است. برای مدلسازی پانچ در محیط آباکوس یک چهارم دایره به شعاع 4mm رسم کرده و به اندازه 25mm بعد طولی داده شده است. برای مدلسازی رویهها و هسته به-ترتیب یک مستطیل به ابعاد 5mm×50mm بعد طولی داده شده است (شکل (۲)).



شكل٧- مدل الف) رويهها ب) هسته فوم پ) پانچ

جنس رویهها از یک جنس آلومینیوم با خواص مکانیکی $v_f = 0.3$ $\sigma_f = 80$ MPa $E_f = 80$ GPa مىباشد. تئورى جريان سخت شدن $ho_{f} = 2700 \, \mathrm{kg/m^{3}}$ ایزوتروپیک مبتنی بر معیار تسلیم فون میزز استفاده شده است[۳۸]. جنس هسته از نوع فوم آلومينيوم $E_c = 1 \text{ GPa}$ با خواص مكانيكى (Crushable foam) $\rho_c = 2700 \, \text{kg/m}^3 \, v_c = 0.3 \, \sigma_c = 3 \, \text{MPa}$ است. برای توصیف رفتار فوم آلومینیوم[۲۱] از $\varepsilon_{p} = 0.5$ مدل دشیند و فلک ([۴۵] استفاده شده است. بین پانچ و رويه بالايي هيچ تماس لغزشي مماسي وجود ندارد. چون ضربهزننده یک جسم صلب می باشد، المان بندی خاصی مد نظر نیست. و دارای یک المان یکنواخت مستطیلی می باشد. ضربهزننده در کل 304 المان چهار نقطهای بهصورت R3D4 میباشد. برای مدلسازی تیر ساندویچی از المان هشت نقطهایی بلوک خطی با استفاده از روش انتگرال گیری کاهشیافته یا در آباکوس بهصورت C3D8R استفاده شده است. تعداد المانها ۱۶۰۰۰ المان و در جهت طولی به ترتیب ۷ و ۵۰ المان در جهت ضخامت برای هسته و رویهها می باشد (شکل (۸)). مطابق تحقیقات انجام شده توسط هو^۲و همکارانش [۴۴–۳۶،۴۲]، تیر المان محدود دو بعدی برای حل کامل همگرایی این مدل موثر است.







شكل ٨- المان بندى الف) رويه ها ب)هسته فوم پ) پانچ

در این مدل از شرط مرزی ENCASTRE در ابتدای و انتهای تیر و محدود کردن حرکت پانچ در جهت Y (U2) استفاده شده است. و همچنین یک شرط اعمال نیرو برای اعمال به پانچ و ساندویچ در نظر گرفته شده است. در شکل (۹) کانتور انحراف ساندویچ تیر نشان داده شده است.



شكل ۹. توزيع كرنش پلاستيك معادل نهايي تير ساندويچي.

۳-۱- بررسی همگرایی مشبندی

در شکل (۱۰) همگرایی انحراف نهایی تیر ساندویچی برحسب تعداد المانها بررسی شده است. با توجه به نمودار، مشاهده می شود که با افزایش المانبندی (افزایش تعداد المانها) انحراف نهایی ساندویچ تیر کاهش مییابد.



تعداد

² Hu



شکل ۱۱- نتایج شبیهسازی بهدست آمده از فرآیند انحراف همراه با فرورفتگی موضعی تیر ساندویچی دوسرگیردار تحت بارگذاری عرضی.

۴- نتایج و بحث نتایج شبیه سازی به دست آمده از فرآیند انحراف همراه با در شکل (۱۱) نشان داده شده است. رفتار انحراف تیر فرورفتگی موضعی تیر ساندویچی دوسرگیردار تحت

 $(\overline{\sigma} = 0.1, \overline{h} = 0.1, \overline{c} = 0.2, \overline{a} = 0)$ بارگذاری عرضی (ساندویچی تحت بارگذاری عرضی شامل دو مرحله است:

۱- مرحله فرورفتگی موضعی (شکل (۱۱-ب)، (۱۱-پ)). ۲- مرحله ترکیبشده (شامل خمش کلی و فرورفتگی موضعی) (شکل (۱۱-ت)، (۱۱-ه)). نتايج شبيهسازى فرآيند انحراف ساندويچ تير تطابق خوبي با نتایج بهدست آمده توسط تاگاریلی و همکارانش [۱۷] و تاگاریلی و فلک [۱۸] که در شکل (۲) نشان داده شده است، دارد. توجه به این نکته مهم است که پدیده گلویی شدن موضعی در انتهای ثابت و مرکز رویهها در طول مرحله دار د.

1.1



Deflection $W_T(\mathbf{mm})$





شکل ۱۲- مقایسه نتایج تحلیلی و عددی با نتایج تجربی برای نیروی لهیدگی عرضی الف) نتایج تجربی بهدست آمده توسط تاگاریلی و $\bar{a}=0$) [۴۶] ($\bar{\sigma}=0.03$, $\bar{b}=0.05$ $\bar{a}=0.035$) [۱۸] فلک[۱۸] ($\bar{\sigma}=0.07$, $\bar{c}=0.3$, $\bar{b}=0.05$ $\bar{a}=0.035$) [۱۸] فلک $\bar{\sigma} = 0.012$, $\bar{c} = 0.118$, $\bar{h} = 0.035$

شده است. نتایج مدل تحلیلی تطابق خوبی با نتایج $\overline{a} = 0.035$) [۱۸] ($\overline{a} = 0.035$) [$\overline{a} = 0.07$ و $\overline{b} = 0.05$ $\overline{c} = 0.3$ و ژانگ و $\overline{h} = 0.035$ $\overline{c} = 0.07$ و $\overline{h} = 0.035$ $\overline{c} = 0.118$ و $\overline{h} = 0.035$ $\overline{c} = 0.118$ و $\overline{a} = 0$) [$\overline{c} = 0.012$ و $\overline{c} = 0.012$ ($\overline{c} = 0.012$ به ترتیب در شکل ($\overline{c} = 0.012$ ب) نشان داده شده است.

رابطه بین انحراف کل W_T و نیروی لهیدگی پلاستیکی عرضی P با معادلات (۱۴)، (۲۸) و (۳۱) بیان می شود. نیروی لهیدگی پلاستیکی عرضی P به پارامترهای هندسی \bar{c} , \bar{a} په \bar{b} و پارامترهای خواصی $\bar{\sigma}$ ، σ وابسته است. در شکل (۱۲) نتایج مدل تحلیلی و عددی با نتایج آزمایشگاهی گذشته برای انحراف همراه با فرورفتگی موضعی تیر ساندویچی کاملا گیردار تحت بارگذاری عرضی شبه استاتیکی بررسی و مقایسه





شکل ۱۳– مقایسه نتایج تحلیلی با نتایج عددی برای رفتار انحراف بزرگ با $\overline{c} = 0.1$ ، $\overline{c} = 0.1$ و $\overline{\sigma} = 0.1$ تحت بارگذاری عرضی توسط شکل ۱۳– مقایسه نتایج تحلیلی با نتایج عرفی السنیکی بی المان الم مان المان الممان المان المان المان المان الممان الممان ال

اثر فرورفتگی موضعی تطابق خوبی با نتایج عددی دارد. نتایج مدل تحلیلی بدون درنظر گرفتن اثر فرورفتگی موضعی از نتایج عددی و مرحله درنظر گرفتن فرورفتگی موضعی بزرگتر است. در نتیجه فرورفتگی موضعی نقش مهمی در در شکل (۱۳) مدل تحلیلی با نتایج شبیهسازی برای رفتار انحراف ساندویچ تیر با شرایط $\overline{a} = 0$ ، $\overline{c} = 0.2$ ، $\overline{a} = 0$ ، $\overline{\sigma} = 0.1$ ، $\overline{c} = 0.2$ ، $\overline{a} = 0$ مراسی و مقایسه شده است. با توجه به شکل (۱۳) میتوان نتیجه گرفت که مدل تحلیلی با درنظر گرفتن

¹ Zhang

انحراف ساندویچ تیر دارد. اگر در مدل تحلیلی اثر فرورفتگی موضعی روی کل انحراف درنظر گرفته نشود، نیروی لهیدگی پلاستیکی عرضی ساندویچ تیر ممکن است بیش از حد مجاز شود.

هنگامی که $0.23 \leq W_T^* \leq 0.23$ و $0.23 \geq W_T^* = 0.23$ باشد، انحراف ساندویچ تیر بهترتیب در مرحله فرورفتگی موضعی و مرحله خمش كلى قرار دارد. نتايج تحليلي نيروى لهيدگي پلاستیکی عرضی در $W_{T}^{*} = 0.23$ یک نقطه تبدیل از مرحله فرورفتگی موضعی به مرحله خمش کلی است، که از نتایج عددی بزرگتر می باشد. دلیل این امر این است که در مدل تحلیلی مرحله فرورفتگی موضعی از مرحله خمش كلى مستقل است، ولى هر دو مرحله از نظر نتايج عددي به همدیگر پیوسته میباشد. رابطه بین انحراف بی بعد شده و کل انرژی پلاستیکی بیبعد شده E_r^* با معادلات W_r^* (۱۶)، (۳۱)، (۳۳) بیان می شود، که در شکل (۱۳–ب) نشان داده شده است. در شکل (۱۳) نتایج تحلیلی با درنظر گرفتن اثر فرورفتگی موضعی تطابق خوبی با نتایج عددی دارد. نتايج مدل تحليلي بدون درنظر گرفتن اثر فرورفتگي موضعي از نتایج عددی و مرحله درنظرگرفتن فرورفتگی موضعی بزرگتر است. اگر در مدل تحلیلی اثر فرورفتگی موضعی یپوست ۱

۵- نتیجه گیری

با درنظر گرفتن اثر فرورفتگی موضعی (محلی) و همچنین مقاومت هسته فوم روى روند كلى انحراف تير ساندويچى، یک مدل تحلیلی و عددی جدید برای اندازه گیری تغییر شکلهای بزرگ همراه با فرورفتگی موضعی یک تیر ساندویچی تحت بارگذاری عرضی شبه استاتیکی بررسی شده است. با توجه به نتایج بهدست آمده می توان نتیجه گرفت که هنگامی که انحراف ساندویچ تیر از ضخامت رویهها بزرگتر می شود، مرحله فرورفتگی موضعی نقش مهمی روی انحراف فروپاشی اولیه ساندویچ تیر دارد. نتایج مدل تحلیلی با نتایج شبیهسازی عددی و نتایج تجربی گذشته تطابق خوبی دارد. در نتیجه می توان گفت که مدل تحلیلی ارائه شده در این پژوهش میتواند رفتار انحراف ساندویچ تیر همراه با فرورفتگی عرضی به طور منطقی پیشبینی کند. همچنین انرژی پلاستیکی کل ساندویچ تیر بدوننظر گرفتن مرحله فرورفتگی موضعی، در حالت تحلیلی بیشتر از حالت شبیهسازی عددی است.

 $0 \le y_0^* \le \frac{\overline{h}}{1+2\overline{h}} \tag{14}$

$$P_{I}^{*} = \begin{cases} \frac{2\overline{c}\sqrt{\overline{\sigma}}\sqrt{\overline{h}^{2} + \left[(1+2\overline{h})y_{0}^{*}\right]^{2}} + 2\overline{a}\overline{\sigma}}{\overline{c}^{2}\left[4\overline{h} + (1+\overline{h}) + \overline{\sigma}\right]},\\ \frac{2\overline{c}\sqrt{\overline{h}\overline{\sigma}}\sqrt{2(1+2\overline{h})y_{0}^{*}} + 2\overline{a}\overline{\sigma}}{\overline{c}^{2}\left[4\overline{h} + (1+\overline{h}) + \overline{\sigma}\right]}, \end{cases}$$

$$E_{I}^{*} = \begin{cases} \frac{\sqrt{\overline{\sigma}}y_{0}^{*}\sqrt{\overline{h}^{2}} + \left[(1+2\overline{h})y_{0}^{*}\right]^{2}}{\overline{c}[4\overline{h} + (1+\overline{h}) + \overline{\sigma}]} + \frac{2\overline{a}\overline{\sigma}y_{0}^{*}}{\overline{c}^{2}[4\overline{h} + (1+\overline{h}) + \overline{\sigma}]} \\ + \frac{\sqrt{\overline{\sigma}}h^{2}\ln\left[\frac{1+2\overline{h}}{\overline{h}}y_{0}^{*} + \frac{1}{\overline{h}}\sqrt{\overline{h}^{2}} + \left[(1+2\overline{h})y_{0}^{*}\right]^{2}\right]}{\overline{c}(1+2\overline{h})[4\overline{h} + (1+\overline{h}) + \overline{\sigma}]}, \qquad 0 \le y_{0}^{*} \le \frac{\overline{h}}{1+2\overline{h}} \end{cases}$$

$$E_{I}^{*} = \begin{cases} \frac{\sqrt{\overline{\sigma}}z_{0}^{*}}{\overline{c}(1+2\overline{h})}\left[\sqrt{\frac{1}{\overline{h}}} - \sqrt{1+2\overline{h}}\right] + 2\overline{a}\overline{\sigma}\left(y_{0}^{*} - \frac{\overline{h}}{1+2\overline{h}}\right)}{\overline{c}^{2}[4\overline{h} + (1+\overline{h}) + \overline{\sigma}]} \\ - \frac{\sqrt{\overline{\sigma}}\overline{c}\overline{h}^{2}[\sqrt{2} + \ln(1+\sqrt{2})] + 2\overline{a}\sqrt{\overline{\sigma}}\overline{h}}{\overline{c}^{2}(1+2\overline{h})[4\overline{h} + (1+\overline{h}) + \overline{\sigma}]}, \qquad y_{0}^{*} \ge \frac{\overline{h}}{1+2\overline{h}} \end{cases}$$

$$(19)$$

 $y_0^* \ge \frac{\overline{h}}{1+2\overline{h}}$

سلوكى

$$\begin{cases} |\overline{m}| + \frac{\left(\overline{\sigma} + 2\overline{h}\right)^2}{4\overline{\sigma}\overline{h} + \left(1 + \overline{h}\right) + \overline{\sigma}^2} \overline{n}^2 = 1, & 0 \le |\overline{n}| \le \frac{\overline{\sigma}}{\overline{\sigma} + 2\overline{h}} \\ |\overline{m}| + \frac{\left[\left(\overline{\sigma} + 2\overline{h}\right)|\overline{n}| + (1 - \overline{\sigma})\right]^2 - \left(1 - 2\overline{h}\right)^2}{4\overline{h} + \left(1 + \overline{h}\right) + \overline{\sigma}} = 0, & \frac{\overline{\sigma}}{\overline{\sigma} + 2\overline{h}} \le |\overline{n}| \le 1 \end{cases}$$

$$(11)$$

$$\begin{cases} |\overline{m}| + \frac{(1 - \varepsilon_c)(\overline{\sigma} + 2\overline{h})^2}{4\overline{\sigma}\overline{h} + (1 - \varepsilon_c + \overline{h}) + (1 - \varepsilon_c)\overline{\sigma}^2}\overline{n}^2 = 1, & 0 \le |\overline{n}| \le \frac{\overline{\sigma}}{\overline{\sigma} + 2\overline{h}} \\ |\overline{m}| + \frac{(|\overline{n}| - 1)(\overline{\sigma} + 2\overline{h})[(\overline{\sigma} + 2\overline{h})|\overline{n}| + 2\overline{h} - \overline{\sigma} + 2(1 - \varepsilon_c)]}{4\overline{h} + (1 - \varepsilon_c + \overline{h}) + \overline{\sigma}(1 - \varepsilon_c)} = 0, & \frac{\overline{\sigma}}{\overline{\sigma} + 2\overline{h}} \le |\overline{n}| \le 1 \end{cases}$$

$$(\Upsilon\Upsilon)$$

$$\frac{\dot{l}_{1}}{\dot{\theta}} = -\frac{dM_{1}}{dN_{1}} = \begin{cases} \overline{\sigma} + 2\overline{h} \\ 2\overline{\sigma} & h_{c}|n|, \\ \frac{h_{c}}{2} \left[|n|(\overline{\sigma} + 2\overline{h}) - \overline{\sigma} + 1 \right], \end{cases} \qquad 0 \le |n| \le \frac{\overline{\sigma}}{\overline{\sigma} + 2\overline{h}} \\ \frac{\overline{\sigma}}{\overline{\sigma} + 2\overline{h}} \le |n| \le 1 \end{cases}$$

$$(\Upsilon \Delta)$$

$$\frac{\dot{l}_2}{\dot{\theta}} = -\frac{dM_2}{dN_2} = \begin{cases} \frac{\overline{\sigma} + 2\overline{h}}{2\overline{\sigma}} h_c (1 - \varepsilon_c) |\overline{n}|, & 0 \le |\overline{n}| \le \frac{\overline{\sigma}}{\overline{\sigma} + 2\overline{h}} \\ \frac{h_c}{2} [|\overline{n}| (\overline{\sigma} + 2\overline{h}) - \overline{\sigma} + (1 - \varepsilon_c)], & \frac{\overline{\sigma}}{\overline{\sigma} + 2\overline{h}} \le |\overline{n}| \le 1 \end{cases}$$
(YF)

$$P_{II}^{*} = \begin{cases} \frac{1}{2(1-\overline{a})} \left[2 - \frac{(\overline{\sigma}+4\overline{h})}{4\overline{h}(1+4\overline{h})\overline{\sigma}} + \frac{4\overline{\sigma}(1+2\overline{h})}{(2-\varepsilon_{c})[4\overline{h}(1+4\overline{h})\overline{\sigma}]} \left[(1+2\overline{h})W_{0}^{*2} + \varepsilon_{c}W_{0}^{*} \right] \right], \ 0 \leq W_{0}^{*} \leq \frac{2-\varepsilon_{c}}{2(1+2\overline{h})} \\ \frac{1}{1-\overline{a}} \cdot \frac{(1+2\overline{h})W_{0}^{*2} + 2(\overline{\sigma}-1+\varepsilon_{c})(1+2\overline{h})W_{0}^{*} + \left(\frac{3}{4}\varepsilon_{c}^{2} - \left[2(1+\overline{h}) - \overline{\sigma}\right]\varepsilon_{c} + (1+2\overline{h})^{2}\right)}{4\overline{h}(1+\overline{h}) + \overline{\sigma}}, \\ \frac{2-\varepsilon_{c}}{2(1+2\overline{h})} \leq W_{0}^{*} \leq 1 - \frac{\varepsilon_{c}}{2(1+2\overline{h})} \\ \frac{1}{1-\overline{a}} \cdot \frac{2(\overline{\sigma}+2\overline{h})(1+2\overline{h})}{4\overline{h}(1+\overline{h}) + \overline{\sigma}} \left(W_{0}^{*} + \frac{\varepsilon_{c}}{2(1+2\overline{h})}\right), \qquad W_{0}^{*} \geq 1 - \frac{\varepsilon_{c}}{2(1+2\overline{h})} \end{cases}$$

$$(\Upsilon \wedge)$$

Symbols

$$M_p$$
 ممان خمشی کاملا پلاستیک $2L$ طول تیر ساندویچی M_p ممان خمشی کاملا پلاستیک p پہنا تیر ساندویچی N_p نیرو N_p نیرو \dot{v}_y نرخ کرنش عرضی \dot{v}_y نرخ کرنش برشی \dot{v}_y نرخ کرنش برشی h_f خامت رویه ها h_c خامت مسته

ناحیه انتگرالگیری هسته
$$\Omega$$

نیروی عرضی ممانی $m = M/M_P$	استحکام تسلیم رویهها $\sigma_{_f}$
نیروی محوری غشایی $n=N/N_P$	تنش برشی رویهها ${ au}_f$
تابع تسليم $\partial \Pi$	نسبت پواسون رویهها ${\cal V}_f$
نیروی حدی پلاستیکی P_c	چگالی رویهها $ ho_f$
انرژی پلاستیکی جذب شده E_I^st	استحکام تسلیم هسته σ_c
ماکزیمم انحراف خمشی W_0	تنش برشی هسته $ au_c$
ا کشیدگی کل تیر ساندویچی	نسبت پواسون هسته $oldsymbol{ u}_c$
چرخش زاویهای $ heta$	چگالی هسته $ ho_c$
ممان خمشی حدی پلاستیکی $M_P^{'}$	چگالی متراکم بحرانی هسته \mathcal{E}_D
نیروی غشایی طولی پلاستیکی $N_P^{'}$	انحراف فشردگی رویه بالایی \mathcal{Y}_0
کرنش فشاری ${\cal E}_c$	سرعت محوری $\dot{x}(x,y)$
W کار انچراف سطح خنثہ تیر ساندو ہجی	ý(x, y) سرعت عرضی
۲۲۲* U	نصف طول تغيير شكليافته رويه بالايى λ
کل انحراف بیبعد شده W_T	$ otin \qquad \qquad$
انرژی پلاستیکی جذب شده ناشی از انحراف E^{st}_{II}	E_c مدول یانگ هسته
کل انرژی جذب شدہ بیبعد شدہ E_T^st	E_{f} مدول یانگ رویهها
پهنا بیبعد شده d	-
نسبت ضخامتها \overline{h}	ضخامت بیبعد شده ${\cal C}$

مراجع

[1] M.F. Ashby, A.G. Evans, N.A. Fleck, L.J. Gibson, J.W. Hutchinson, and H.N.C. Wadley. "Metal foam: a design guide." *Washington: Butterworth*, (2000).

[2] M.T. Tilbrook, V.S. Deshpande, and N.A. Fleck. "The impulsive response of sandwich beams: analytical and numerical investigation of regimes of behavior." *Journal of the Mechanics and Physics of Solids*, no. 54 (2006): 2242–2280.

[3] S.Q. Li, X. Li, Z.H. Wang, G.Y. Wu, G.X. Lu, and L.M. Zhao. "Finite element analysis of sandwich panels with stepwise graded aluminum honeycomb cores under blast loading." *Composite Part A*, no. 80 (2016): 1–12.

[4] Z.W. Zhou, Z.H. Wang, L.M. Zhao, and X.F. Shu. "Experimental investigation on the yield behavior of Nomex honeycombs under combined shear-compression." *Latin American Journal of Solids and Structures*, no. 9 (2012): 515–530.

[5] T. Jin, Z.W. Zhou, Z.H. Wang, G.Y. Wu, and X.F. Shu. "Experimental study on the effects of specimen inplane size on the mechanical behavior of aluminum hexagonal honeycombs." *Material Science Engineering A*, no. 635 (2015): 23–35.

[6] H.J. Rathbun, F.W. Zok, S.A. Waltner, C. Mercer, A.G. Evans, and D.T. Queheillalt. "Structural performance of metallic sandwich beams with hollow truss cores." *Acta Materialia*, no. 54 (2006): 5509–5518.

[7] P.W. Zhang, Z.H. Wang, and L.M. Zhao. "Dynamic crushing behavior of open-cell aluminum foam with negative Poisson's ratio. "*Journal of Applied Physics A*, no. 123 (2017): 311-321.

[8] Z.F. Liu, W.Q. Hao, J.M. Xie, J.S. Lu, R. Huang, and Z.H. Wang. "Axial-impact buckling modes and energy absorption properties of thin-walled corrugated tubes with sinusoidal patterns." *Thin Walled Structures*, no. 94 (2015): 410–423.

[9] C. Kılıçaslan, İ.K. Odacı, and M. Güden. "Single- and double-layer aluminum corrugated core sandwiches under quasi-static and dynamic loadings." *Journal of Sandwich Structures and Material*, no. 18 (2016): 667–692.

[10] S.Q. Li, G.X. Lu, Z.H. Wang, L.M. Zhao, and G.Y. Wu. "Finite element simulation of metallic cylindrical sandwich shells with graded aluminum tubular cores subjected to internal blast loading." *International Journal of Mechanical Sciences*, no. 96 (2015): 1–12.

[11] H.W. Yang, J.X. Hu, L, Xu, and G.Y. Lu. "Peripheral deformation and buckling of stainless steel hemispherical shells compressed by a flat plate." *Latin American Journal of Solids and Structures*, no. 13 (2016): 257–271.

[12] P.W. Zhang, X. Li, T. Jin, Z.H. Wang, and L.M. Zhao. "Dynamic response of circular metallic sandwich panels under projectile impact." *Journal of Sandwich Structures and Material*, no. 19 (2016): 572–594.

[13] J.J. Zhang, Z.H. Wang, and L.M. Zhao. "Dynamic response of functionally graded cellular materials based on the Voronoi model." *Composite Part B*, no. 85 (2016): 176–187.

[14] S.Q. Li, X. Li, Z.H. Wang, G.Y. Wu, G.X Lu, and L.M. Zhao. "Sandwich panels with layered graded aluminum honeycomb cores under blast loading." *Composite Structures*, no. 173 (2017): 242–254.

[15] T.M. McCormack, R. Miller, O. Kesler, and L.J. Gibson. "Failure of sandwich beams with metallic foam cores." *International Journal of Solids Structures*, no. 38 (2001): 4901–4920.

[16] J.L. Yu, E.H. Wang, J.R. Li and Z.J. Zheng. "Static and low-velocity impact behavior of sandwich beams with closed-cell aluminum-foam core in three-point bending." *International Journal of Impact Engineering*, no. 35 (2008): 885–894.

[17] V.L. Tagarielli, N.A. Fleck and V.S. Deshpande. "Collapse of clamped and simply supported composite sandwich beams in three-point bending." *Composite Part B*, no. 35 (2004): 523–534.

[18] V.L. Tagarielli, and N.A. Fleck. "A comparison of the structural response of clamped and simply supported sandwich beams with aluminum faces and a metal foam core. " *Journal of Applied Physics A*, no. 72 (2005): 408-417.

[19] F. Zhu, Z.H. Wang, G.X. Lu, and L.M. Zhao. "Analytical investigation and optimal design of sandwich panels subjected to shock loading." *Material Design*, no. 30 (2009): 91–100.

[20] L. Jing, Z.H. Wang and L.M. Zhao. "An approximate theoretical analysis for clamped cylindrical sandwich shells with metallic foam cores subjected to impulsive loading." *Composite Part B*, no. 60 (2014):150–157.

[21] R.W. Mao, G.X. Lu, Z.H. Wang, G.X. Lu, and L.M. Zhao. "Large deflection behavior of circular sandwich plates with metal foam-core." *European Journal Mechanics A/Solids*, no. 55 (2016): 57–66.

[22] Z.H. Wang, L. Jing, J.G. Ning, and L.M. Zhao. "The structural response of clamped sandwich beams subjected to impact loading." *Composite Structures*, no. 93 (2011): 1300–1308.

[23] Q. Qin, and T.J. Wang. "An analytical solution for the large deflections of a slender sandwich beam with a metallic foam core under transverse loading by a flat punch." *Composite Structures*, no. 88 (2008): 509–518.

[24] F. Zhu, Z.H. Wang, G. Lu, and G. Nurick. "Some theoretical considerations on the dynamic response of sandwich structures under impulsive loading." *International Journal of Impact Engineering*, no. 37 (2010): 625–637.

[25] B. Castanié, J.J. Barrau, and J.P. Jaouen. "Theoretical and experimental analysis of asymmetric sandwich structures." *Composite Structures*, no. 55 (2002): 295–306.

[26] H. Hu, S. Belouettar, M. Potier-Ferry, E.M. Daya, and A. Makradi. "Multi-scale nonlinear modelling of sandwich structures using the Arlequin method." *Composite Structures*, no. 92 (2010): 515–522.

[27] H. Hu, S. Belouettar, M. Potier-Ferry, A. Makradi and Y. Koutsawa. "Assessment of various kinematic models for instability analysis of sandwich beams." *Engineering Structures*, no. 33 (2011): 572–579.

[28] H. Hu, S. Belouettar, M. Potier-Ferry and A. Makradi. "A novel finite element for global and local buckling analysis of sandwich beams." *Composite Structures*, no. 90 (2009): 270–278.

[29] H. Bart-Smith, J.W. Hutchinson, and A.G. Evans." Measurement and analysis of the structural performance of cellular metal sandwich construction. "*International Journal of Mechanical Sciences*, no. 43 (2001): 1945–1963.

[30] P.D. Soden. "Indentation of composite sandwich beams." *Journal of Strain Analysis for Engineering Design*, no. 31 (1996): 353–360.

[31] P.O. Bostrom. "Collapse modes of a rigid-plastic beam on a rigid-plastic foundation." *International Journal of Mechanical Sciences*, no. 17 (1975): 73–84.

[32] R.E. Miller. "A continuum plasticity model for the constitutive and indentation behavior of foamed metals." *International Journal of Mechanical Sciences*, no. 42 (2000): 729–754.

[33] N. Jones. "Structural impact." 2nd ed. Cambridge: Cambridge University, (2011).

[34] T. Wierzbicki and M.S. Hoo Fatt. "Impact response of a string-on-plastic foundation." *International Journal of Impact Engineering*, no. 12 (1992): 21–36.

[35] V. Rubino, V.S. Deshpande and N.A. Fleck. "The three-point bending of Y-frame and corrugated core sandwich beams." *International Journal of Mechanical Sciences*, no. 52 (2010): 485–494.

[36] H. Hu, S. Belouettar, M. Potier-Ferry and E.M. Daya. "Review and assessment of various theories for modeling sandwich composites." *Composites Structures*, no. 84 (2008): 282–292.

[37] W.Q. Hao, J.M. Xie, F.H. Wang, Z.F. Liu and Z.H. Wang. "Analytical model of thin walled corrugated tubes with sinusoidal patterns under axial impacting." *International Journal of Mechanical Sciences*, no. 128 (2017): 1–16.

[38] W.Q. Hao, J.M. Xie and F.H. Wang. "Theoretical prediction of the progressive buckling and energy absorption of the sinusoidal corrugated tube subjected to axial crushing." *Computer Structures*, no. 191 (2017): 12–21.

[39] X. Qiu, V.S. Deshpande and N.A. Fleck. "Dynamic response of a clamped circular sandwich plate subject to shock loading." *Journal of Applied Mechanics*, no. 71 (2004): 637–645.

[40] Z.W. Zhou, Z.H. Wang, L.M. Zhao and X.F. Shu. "Loading rate effect on yield surface of aluminum alloy foams." *Material Science Engineering A*, no. 543 (2012): 193–199.

[41] Z.W. Zhou, Z.H. Wang, L.M. Zhao and X.F. Shu. "Uniaxial and biaxial failure behaviors of aluminum alloy foams." *Composite Part B*, no. 61 (2014): 340–349.

[42] K. Yu, H. Hu, H. Tang, G. Giunta, M. Potier-Ferry and S. Belouettar. "A novel two dimensional finite elements to study the instability phenomena of sandwich plates." *Computer Methods in Applied Mechanics and Engineering*, no. 283 (2015): 1117–1137.

[43] Q. Huang, Y. Liu, H. Hu, Q. Shao, K. Yu and G. Giunta. "A Fourier-related double scale analysis on the instability phenomena of sandwich plates." *Computer Methods in Applied Mechanics and Engineering*, no. 318 (2017): 270–295.

[44] Y. Liu, K. Yu, H. Hu, S. Belouettar, M. Potier-Ferry and N. Damil. "A new Fourier related double scale analysis for instability phenomena in sandwich structures." *International Journal of Solids Structures*, no. 49 (2012): 3077–3088.

[45] V.S. Deshpande and N.A. Fleck. "Isotropic constitutive models for metallic foams." *Journal of the Mechanics and Physics of Solids*, no. 48 (2000): 1253–1283.

[46] J.X. Zhang, Q.H. Qin, X.H. Han and W.L. Ai. "The initial plastic failure of fully clamped geometrical asymmetric metal foam core sandwich beams." *Composite Part B*, no. 87 (2016): 233–244.